# This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

# **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

## IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

## PCT

#### 国際事務局

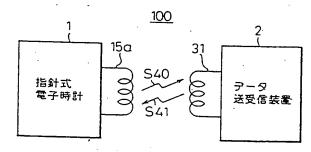


# 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(51) 国際特許分類 5 G04C 11/02, G04D 7/12, G04C 3/02	A1	(11)	国際公開番号	WO 94/16366
		(43)	国際公開日	1994年7月21日(21.07.94)
(21) 国際出願番号 PCT/J (22) 国際出願日 1993年12月28日(	P93/01 28. 12.		<b>添付公開</b> 智類	国際調査報告書
(30) 優先権データ 特顯平 5/16783 1993年1月8日(08.01.93) 特顯平 5/48783 1993年2月16日(16.02.93) 特顯平 5/98388 1993年4月2日(02.04.93) 特顯平 5/299485 1993年11月30日(30.11.93)	JP JP JP			
(71) 出願人(米国を除くすべての指定国について) シチズン時計株式会社 (CITIZEN WATCH CO., LTD.)(JP/JP) 〒163-04 東京都新宿区西新宿2丁目1番1号 Tokyo.(、 (72) 発明者; および (75) 発明者/出願人(米国についてのみ)	JP)			
福山正男(SAKUYAMA, Masao)(JP/JP) 〒359 埼玉県所沢市北原町1269番地の19 Saitama, (74) 代理人  中理士 字井正一,外(UI, Shoichi et al.) 〒105 東京都港区虎ノ門一丁目8番10号 静光虎ノ門ビル 常和特許法律事務所 Tokyo,(JP)	(JP)			
(81) 指定国 JP. US, 欧州特許(AT, BE, CH, DE, DK, ES, F GR. IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE).	'R, GB,			

# (54) Title: DATA TRANSMISSION/RECEPTION SYSTEM OF ELECTRONIC TIMEPIECE

## (54) 発明の名称 電子時計のデータ送受信システム



1 ... analog electronic timepiece

2 ... data transmitter/receiver

#### (57) Abstract

A data reception system of an analog electronic timepiece comprising a data transmitter for generating data signals and an electronic timepiece functioning also as a coil for driving hands and receiving the data signals from the data transmitter. The timepiece is provided with timing signal generation means for generating a timing signal, while the data transmitter is provided with timing signal reception means for receiving the timing signal outputted from the hand driving coil so that the data transmitter can transmit the data signals in synchronism with the timing signal received. Transmission/reception can be made under a normal operation state without stopping the timepice at the operations. Accordingly, there is no longer need of time setting after completion of the functional

本発明は指針式電子時計のデータ受信システムに関するものである。

データ信号を発生するデータ送信装置と、指針駆動用の指針駆動用コイルを兼用して前記データ送信装置からのデータ信号を受信する電子時計より構成される電子時計のデータ受信システムに於て、前記電子時計にタイミング信号を発生するタイミング信号発生手段を設けると共に、データ送信装置に前記指針駆動用コイルより出力されるタイミング信号を受信するタイミング信号で設け、前記データ送信装置は受信したタイミング信号に同期してデータ信号を送信する。

機能動作時に時計を停止させることなく通常運針状態にて送受信を行なうことができるので、従来のように機能動作終了後に時刻合わせをすることが不要になる。

情報としての用途のみ

PCTに基づいて公開される国際出願のハンフレット第1頁にPCT加盟国を同定するために使用されるコード

AMTALLY	CZ チェッコ共和国	KP 朝鮮民王王袞人民共和国	NZ ニュー·ジーランド
AT オーストリア	DE ドイツ	KR 大韓民国	PL ボーランド
AU オーストラリア	DK デンマーク	KZ カザフスタン	PT ボルトガル
BB バルバドス	EE エストニア	LL リヒテンシュタイン	RO ルーマニア
BE ベルギー	ES ス・イン	LK スリランカ	RU ロシア連邦
BF ブルキナ・ファッ	FI フィンラント	LT リトアニア	SD スーダン
BG ブルガリア	FR フランス	LU ルクセンブルグ	SE スウェーデン
BJ ベナン	GA ガホン	LV ラトヴィア	SI スロヴェニフ
BR ブラジル	GB イギリス	MC モナコ	SK スロヴァキア共和国
BY ベラルーシ	GE グルジア	MD モルドバ	SN セネガル
CA カナダ	GN ギザナ	MG マダガスカル	TD fr-F
CF 中央アプリカ共和国	GR ギリシャ	ML マリ	TG I - I
CG コンゴー	HU ハンカリー	MN モンゴル	TJ タジキスタン
CH スイス	IE アイルランド	MR モーリタニア	TT トリニダードトバゴ
·CI コート・ジボアール	IT. イタリー	MW マラウイ	UA ウクライナ
CM カメルーン	JP 日本	NE ニジェール	US 米国
CN 中国 ·	KE ゲニア	NL オランダ	UZ ウズベキスタン共和国
CS チェッコスロヴァキア	KC トルギスタン	NO / 10 = -	VN 17 1 c 1 + L
=======================================			

#### 明細書

電子時計のデータ送受信システム

#### 技術分野

本発明は、電子時計のデータ送受信システムに関するものであり 更に詳しくは、電子時計と外部のデータ送受信装置との相互通信を 前記電子時計より発生されるタイミング信号に基づいて確実に実行 する事が出来るデータ送受信システムに関するものである。

#### 背景技術

従来、デジタル時計に於ては電磁誘導によるパソコンとの通信を 行なう腕コンピュータ機能を有する電子時計が商品化されている。 又アナログ時計においては指針駆動用の変換機用コイルを兼用して 外部の標準時間信号発生装置から標準時間信号を受信して歩度調整 を行なう指針式電子時計が提案されている。(例えば、特公昭58-7190号公報及び特公昭58-7191号公報)この時計は外部からの1秒 周期の標準時間信号を受信するために、リューズ等外部操作部材の 操作により受信状態を設定し、同時に分周回路をリセット状態にし て標準時間信号が入力されるのを待つ。1発目の標準時間信号が入 力されると分周回路のリセットが解除され、周波数偏差測定回路が カウントを開始する。そして1秒後に2発目の標準時間信号が入力 されると周波数偏差測定回路がカウントした周波数偏差を周波数偏 差記憶回路に記憶させて自動歩度調整を終了し、再度リセットがか けられ一定時間後自動的にリセットが解除されて通常動作が開始さ れるようにしたものである。すなわち上記動作においては外部から 供給される正確な1秒周期の標準時間信号を内部カウンタで計数し、

その計数値を以後の1秒の周期として時計動作を行なう形式であり、その標準時間信号の受信に変換機用コイルを利用しているものである。

上記方式は、完成時計においても歩度調整を行なう事ができ大変便利な方式である。しかし、上記構成は、時計が外部からの正確な1秒周期の標準時間信号を受信するだけの一方向通信方式であるため、同期動作を必要とせず、標準時間信号を受信状態にするために、リューズ等外部操作部材の操作を行なって、時計としての動作を停止状態として、外部信号の到来を待つ(以下オープン方式と言う)。従って、自動歩度調整を行った後に再度時刻合わせをする必要がある。

又、電子時計を製造する行程に於いて、モジュール部と外装部と を別々の工程で製造し、最後にその両者を合体させて、最終製品で ある電子時計を完成させるものであるが、係る電子時計に於ける各 種調整、即ち歩度調整、温度或いは圧力等の影響に対する歩度調整、 その他の特性値に対する調整、更には外装部を装着する事によって 生ずる歩度や特性の変化等に対する調整を行う手順としては、予め、 外装部を装着する以前のモジュールの段階で実行し、当該モジュールを外装に装着した段階で、再度検査し、もし歩度やその他の特性 がに狂いが生じている場合には、外装部を取り外して再び調整する という煩雑な調整作業が必要とされていた。

その為、特開昭56-158980号に於いては、係る問題を解決する一つの方法として、提案されているものであって、1 MHz 以下の交流 磁界を用いて、電子時計の外部から、金属性の外装部を取り外さないで、内部回路を制御すると言う思想が開示されているが、何ら具体的な通信方式や制御方式については開示がなく、更に係る従来例では、前記したオープン方式を採用しているに過ぎないものである。

又、特開昭57-201886号に於いては、電子時計が持っている、水晶発振器の発信信号をマイクロフォンで受信し、その信号を基準信号と比較して、当該電子時計の歩度のずれを判断して、調整信号を当該電子時計にフィードバックする方法が示されているが、係る方法でも、調整操作時には、電子時計は駆動を停止させるオープン方式を用いる事が前提となっている。

更に、特開昭55-36764号に於いては、アナログ式電子時計に於いて、ステップモータ駆動用コイルに駆動パルスが入力されていない間に、該コイルで、他の信号を受信するという技術思想が開示されているが、その目的は、当該コイルに、発生している逆起電力を早期に減衰させる為に該コイルにコンデンサを並列に取りつけたものであって、本発明の要旨である相互通信方式に関しては、何らの開示もなく又、どの様な信号を如何なる方法で処理するかに付いても、全くの開示が無い。

### 発明の開示

処で、従来に於いては、係る構成の電子時計に於いて、特に各種の機能を搭載しだ多機能型電子時計に於いては、歩度調整を初め、各種の機能の調整を適宜かつ、随時に行う事が必要であるが、従来に於いては、上記した様に、オープン方式が採用されている事から、ユーザーが、容易にその調整操作をする事が不可能であり、又、当該調整操作をする事が不可能であり、当該調整操作をする上に、所定の調整操作を行い、重子時計の駆動を一段的に停止させた上で、所定の調整操作を行い、当該調整操作を実行している間に遅れた分を、正しいた。時刻を当該調整操作を実行している間に遅れた分を、正したの間に合わせ込むと言う余計な操作をする必要が避けられなかった。間に合わせ込むと言う余計な操作をする必要が避けられなかった。

その為、現在迄の処、係る多機能型電子時計を含む、電子時計一般に於いては、完全に調整された状態で、充分に使いこなされていないのが、現状である。

本発明の目的は、上記した従来技術の欠点を改良し、極めて簡単な構成を有し、然かも操作が簡便で、誰でも、随時に当該電子時計に於ける歩度調整操作或いは、当該電子時計に搭載されている各種の機能に対する調整操作等が、容易に然かも正確に実行出来る、電子時計に於ける操作システムを提供するものであり、特には、該電子時計と該電子時計に所定の調整信号を供給するデータ送受信装置との相互通信を前記電子時計より発生されるタイミング信号に基づいて同期を取りながら、確実に実行する事が出来る、データ送受信システムを提供するものである。

更により具体例には、本発明の目的は、又リューズ等外部操作部材の操作を行なうことなく通常に指針駆動状態すなわち時計としての動作を維持したまま外部との送受信を可能とした指針式電子時計のデータ受信システムを提供するものである。

本発明に於けるデータ送受信システムの更に他の目的は、上記したデータ送受信システムに於いては、電子時計側が、データ送受信装置から送信されてくる第2のデータ信号を受信する為の受信手段に於ける受信可能期間を適宜に変更しえる様に構成し、ノイズの混入を防止する様にしたデータ送受信システムを提供するものである。

本発明の更に他の目的はリューズ等外部操作部材の操作を行なうことなく通常に指針駆動状態すなわち時計としての動作を維持したまま外部との送受信を可能とし、かつ送受信している間に発生するモータ駆動パルスを記憶し、送受信終了後記憶情報にしたがって指針の早送り補正を行なう指針式電子時計のデータ受信システムを提

供するものである。

タを送信すると同時に、該データ送受信装置は、前記条件可変手段 の条件設定を制御する電子時計のデータ送受信システムである。

尚、本発明に於いて使用される「第1のデータ信号」とは、電子時計側から、外部のデータ送受信装置に対して送信される、タイミング信号を含む所定のデータ信号を意味するものであり、又「第2のデータ信号」とは、データ送受信装置側で、該電子時計側から送信される第1のデータ信号を受信し、当該第1のデータ信号に基づいて、特定の演算処理を行い、その結果を所定のタイミングに従って、データ送受信装置側から電子時計側に送信される、演算処理結果のデータ信号を意味するものである。

又、本発明に於いて、タイミング信号の重要性を説明している部分に於いては該第1のデータ信号は、実質的にはタイミング信号そのものを指す場合がある。

#### 図面の簡単な説明

図1は本発明の第1実施例を示す歩度調整機能を備えた指針式電子時計とデータ送受信装置とによるデータ送受信システムのブロック図である。

図2は図1の指針式電子時計における主要構成部を示すブロック線図である。

図3は図1のデータ送受信装置における主要構成部を示すブロック線図である。

図4は本発明の第1実施例の動作を示すタイムチャート図である。 図5は本発明の第2実施例における指針式電子時計の主要構成部 を示すプロック線図である。

図6は本発明の指針式電子時計1における変換機駆動回路14の回路構成図である。

図7は実施例3における指針式電子時計の主要構成部を示すプロック線図である。

図 8 は本発明の第 3 実施例の動作を示すタイムチャート図である。 第 9 図は実施例 4 に示す音響機能を備えた電子時計と音量調整装 置とによるデータ送受信システムのブロック図である。

第10図は図9の電子時計における主要構成部を示すプロック線図である。

第11図は図9の音量調整装置における主要構成部を示すブロック 線図である。

第12図は実施例4の動作を示すタイムチャート図である。

図13は本発明の第5の実施例を示すセンサ機能を備えた指針式電子時計と書き込み制御装置とによるデータ送受信システムのブロック図である。

図14は図13の指針式電子時計における主要構成部を示すブロック 線図である。

図15は図13の書き込み制御装置における主要構成部を示すプロック線図である。

図16は本発明の第5実施例の動作を示すタイムチャート図である。 図17は本発明に係る第6の実施例において使用される電子時計側 の回路構成例を示すプロックダイアグラムである。

図18は本発明に係る第6の実施例において使用されるデータ送受信側の回路構成例を示すプロックダイアグラムである。

## 発明実施する為の最良の形態

以下に、本発明に係る電子時計を用いたデータ送受信システムの具体例を図面を参照しながら詳細に説明する。

即ち、図1~図3は、本発明に係るデータ送受信システムの基本

WO 94/16366 PCT/JP93/01930

的な構成の一例を示すプロックダイアグラムが示されており、、図中、外部より、第1のデータ信号を受信すると共に、当該受信されたデータ信号に応答して、第2のデータ信号を発生させ、且つ当該受信要のデータ信号を外部に送信する送受信手段31を有するデータに送信すると共に、該データ送受信装置2に対して第1のデータに受信を受信する送受信手段15 a を備えた電子時計1とから構成された電子時計1にタイミング信号で加を受信が表して、該データ送受信を設けると共に、該データ送受信装置2に、該データ送受信等といいででは、対信号では、対信号では、対信号では、対信号では、対信号では、対信号では、対信号では、対信号では、対信のが、対信号ではでは、対信では、対信では、対信のが、示されている。

#### 実施例1.

上記データ送受信システム100 の構成を、実施例1として、より詳しく説明するならば、図1 は本発明における第一実施例を示す歩度調整機能を備えた指針式電子時計のデータ受信システムのブロック図である。1 は指針を駆動するための変換機用コイル15 a を備えた指針式電子時計である。2 はデータ送受信装置であり、送受信用コイル31を備えている。前記送受信用コイル31は前記変換機用即ち指針駆動用コイル15 a との間で送受信を行なう。前記データ送受信装置2は前記指針式電子時計1の変換機用コイル15 a から発生さるタイミング信号を前記送受信用コイル31で受信し、受信したタイミング信号に同期して送信データを前記変換機用コイル15 a に送信する様構成されている。

又、図2は本発明における指針式電子時計1の回路プロック線図

である。11は水晶振動子を基準信号とする発振回路であり、12は発振回路11からの発振信号を入力として1Hz信号及び分周信号S1を出力する分周回路である。13は駆動信号発生回路であり分周回路12からの1Hz信号を入力とし指針を駆動するタイミング信号として変換機駆動回路、即ち指針駆動回路14にモータ駆動用パルスPMを出力する。

15 a は指針駆動装置23を駆動するための変換機、即ち指針駆動装置15に備えられた指針駆動用コイルであり、前記データ送受信装置2 との送受信を行なう送受信用コイルとしての機能を有する。

本実施例においては指針駆動用コイル15 a に供給される運針パルスである指針駆動信号S11 が前記データ送受信装置 2 へ送信される第1のデータ信号S40に含まれるタイミング信号TMとなり、従って駆動信号発生回路13がタイミング信号発生回路としての機能を兼ね備えるものである。

16は制御信号発生回路であり、前記分周信号S1を入力して、前記指針駆動回路14を受信状態にする受信可能信号S2等の多くの制御信号を出力する。17はゲート回路であり前記制御信号発生回路16より出力される検出許可信号S3によって、変換機用コイル15aからの受信信号S12 の通過を禁止したり、許可したりする。18は歩度調整信号検出回路であり、前記ゲート回路17を通過した受信信号を歩度調整信号S4に変換する。

19はシフトレジスタであり、歩度調整信号検出回路18からの歩度 調整信号S4を前記制御信号発生回路16より出力されるデータシフト 信号S5により記憶し、データ信号D1、データ信号D2を出力する。

20は書き換え判定回路であり、前記制御信号発生回路16より出力されるデータ判定信号S6により前記シフトレジスタ19で記憶されたデータ信号を出力する出力信号D1が有効であるかを判定し、正しけ

れば前記制御信号発生回路16にデータ書換許可信号S7を出力する。21は昇圧回路であり、前記制御信号発生回路16より出力される消去信号S8、書込信号S9により昇圧動作を行ない一定時間だけ昇圧信号S10を出力する。22は不揮発性メモリ等で構成される歩度調整量記憶回路であり、前記シフトレジスタ19からのデータ信号D2と昇圧回路21からの昇圧信号S10を入力とし、前記制御信号発生回路16より出力される消去信号S8、書込信号S9によりデータの消去、書込が行なわれる。それによって該歩度調整記憶回路22から前記分周回路12に歩度データD3を供給する。

第3図は本発明におけるデータ送受信装置2の回路ブロック線図であり、本実施例に於けるデータ送受信装置2は前記指針式電子時計1からの運針パルスを歩度検出信号として受信し、これに基づいて歩度測定を行ない、その結果に従う歩度調整データを送信す歩度調整装置である。

31は前記送受信用コイルである。32は送受信切替回路であり、後述する送受信制御回路39からの切替信号S21 により、前記指針駆動用コイル15aからのタイミング信号TMを含む第1のデータ信号S40を受信したり、指針駆動用コイル15aへデータを送信したりすることを切替制御する。33はゲート回路であり、前記タイミング信号TMを含む第1のデータ信号S40 の通過を禁止したり、許可したりする。

34は歩度信号検出回路であり、フィルタ回路34aと増幅回路34bとで構成され、前記ゲート回路33からのタイミング信号を入力し歩度検出パルスPTとして検出する。35は周期測定回路であり前記歩度検出パルスPTを入力とし、複数の歩度検出パルスPTの間隔を基準信号発生回路36からの基準信号S13により測定し、測定データD4を出力する。

尚、本発明に於いて使用される第1のデータ信号S40及び後述

する第2のデータ信号S41は、実際に、該電子時計とデータ送受信装置との間で通信される場合には、電磁信号の形態をとるものである事は言うまでもない。

37は測定開始記憶回路であり、スイッチ38の操作によりデータ送 受信装置2を初期化するシステムクリア信号S22を出力すると同時 に受信許可信号S23 を出力し、前記ゲート回路33が前記指針駆動用 コイル15aからの第1のデータ信号S40 の通過を許可するよう制御 している。39は送受信制御回路であり、前記歩度検出パルスPTを入 カとし前記送受信切替回路32を送信状態にする切替信号S21 等の多 くの制御信号を出力する。41は歩度調整量演算回路であり、前記測 定データD4を入力し前記送受信制御回路39より出力される演算命令 信号S24 により歩度調整量の演算が開始される。演算が終了すると 調整量データD5を出力するとともに前記送受信制御回路39に演算終 了信号\$25 を出力する。42は送信データ作成回路であり、前記歩度 調整量演算回路41からの調整量データD5を入力し、バイナリコード 形式のデータ信号D6に変換する。43は書換コマンド作成回路であり、 指針式電子時計1に対して、これからデータ信号D6を送信するとい う意味のデータ信号D7を作成する。45は表示回路であり、前記歩度 調整量演算回路41からの調整量データD5を入力とし、基準値に対し てppm 又は目差に変換する変換回路と、LCD 等を備えた表示装置46 を駆動する駆動回路で構成される。

44はデータ転送回路であり、前記データ信号D6、データ信号D7を入力とし前記送受信制御回路39より出力されるラッチ信号S26 によりラッチし、後述するクロック発生回路40から出力されるクロック信号S27 により前記データ信号D7とデータ信号D6を直列データ化した送信信号S28 を出力する。該送信信号S28 はコイル31より第2のデータ信号S41 として電子時計1側に送信される。

40はクロック発生回路であり、前記送受信制御回路39より出力される起動信号S29 により前記データ転送回路44を駆動するクロック信号S27 を出力する。又前記送受信制御回路39より出力される送信終了信号S30 は前記測定開始記憶回路37をリセットしてデータ送受信装置2を初期化すると同時に前記ゲート回路33が前記指針駆動用コイル15 a からのタイミング信号の通過を禁止する。

次に上記構成における歩度調整機能を備えた指針式電子時計1の データ受信システムの動作を図4に示すタイムチャートに従って説明する。前記指針式電子時計1の通常動作は、駆動信号発生回路13が分周回路12からの1 Hz信号を入力してタイミング信号である指針駆動に出力する。該モータ駆動パルスPMを出力する。該モータ駆動パルスPMを入力する指針駆動回路14は指針駆動駆動信号S11を出力して指針駆動用コイル15aが指針駆動装置23を駆動して1秒運針にて時刻表示を行なう。1秒運針終了後分周回路12からの分周信号S1を入力して前記制御信号発生回路16は受信可能信号S2を出力し、データ送受信装置2からの送信信号S28を指針駆動用コイル15aで受信できるように指針駆動回路14を受信状態に切替える。同時に前記制御信号発生回路16は検出許可信号S3を出力しゲート回路17に受信信号S12の通過を許可する。これで指針式電子時計1は運針動作が終了し、次の運針動作までの間に受信可能状態に保持される。

一方データ送受信装置 2 は前記指針式電子時計 1 のタイミング信号TM を受信するために、先ずスイッチ38の操作にて初期化を行なう。該スイッチ38の操作により前記測定開始記憶回路37はシステムクリア信号S22 および受信許可信号S23 を出力する。送受信制御回路39から出力される切替信号S21 又は、システムクリア信号S22 により、送受信切替回路32が受信モードを切替えられ、前記指針式電

子時計1からのタイミング信号TMを受信することができる受信状態にする。同時に、例えばシステムクリア信号S22 によって前記書換コマンド作成回路43はデータ信号D7を作成して出力する。又、前記測定開始記憶回路37からの受信許可信号S23 は、ゲート回路33を制御して前記送受信用コイル31からのタイミング信号TMの通過を許可する。この状態で前記指針式電子時計1のタイミング信号TMが受信されると、受信信号はゲート回路33を通過して歩度信号検出回路34に入力され、該歩度信号検出回路34は最初のタイミング信号TMである歩度検出パルスPTを検出する。(図4タイムチャートt1のタイミング)周期測定回路35は最初の歩度検出パルスPT1が入力された時点t1から基準信号発生回路36からの基準信号S13 のカウントを開始する。

次に指針式電子時計 1 から次のタイミング信号 TMが出力され、このタイミング信号 TMが前記送受信用コイル31によって受信されることにより前記歩度信号検出回路 34から 2 番目の歩度検出パルスPT 2 が出力される(図 4 タイムチャートt2のタイミング)と、周期測定回路 35は基準信号 S13 のカウントを終了し、測定データ D4を出力する。同時に 2 番目の歩度検出パルスPT 2 を入力すると受信タイミング信号発生手段である送受信制御回路 39から演算命令信号 S24 が要量演算回路 41に出力され歩度調整量データ D5を出力すると 度調整量演算回路 41に出力され歩度調整量データ D5を出力する。 前記送受信制御回路 39に演算終了信号 S25 を出力する。前記を度調整量演算回路 41から出力された調整量データ D5は送信データ作成回路 42でバイナリコード形式のデータ信号 D6に変換する。 又調整量データ D5は同時に表示回路 45で日差に変換されその値が表示装置 46に表示される。

さらに指針式電子時計1からタイミング信号TMが出力され、この

タイミング信号TMが前記送受信用コイル31によって受信されることにより前記歩度信号検出回路34から3番目の歩度検出パルスPT3が出力される(図4のタイムチャートt3'のタイミング)と、該歩度検出パルスPT3を入力している送受信制御回路39はラッチ信号S26を出力し、前記データ信号D7およびデータ信号D6をデータ転送回路44に記憶する。

また前記歩度検出パルスPT3に同期して切替信号S21を出力(図4のタイムチャートt3')し、送受信切替回路32を送信状態に設定する。そして送受信制御回路39から次に出力される起動信号S29によって動作するクロック発生回路40からのクロック信号S27によって、データ転送回路44に記憶されているデータ信号D7およびデータ信号D6を送信信号S28として順次出力する。

送信信号S28 は送受信切替回路32、送受信用コイル31を介して前記指針式電子時計1へ送信される。送信信号S28 を全て送信し終わると送受信制御回路39は送信終了信号S30 を出力する。前記一連の送信信号S28 が送信されるタイミングは図4のタイムチャートの切替信号S21 と前記指針式電子時計1の受信可能信号S2に示すことく指針式電子時計1の制御信号発生回路16が受信可能信号S2を出力している状態すなわち指針式電子時計1の受信状態に合っている。

前記送受信制御回路39からの送信終了信号S30 は前記測定開始記憶回路37に入力され、該測定開始記憶回路37がリセットされることにより受信許可信号S23 が停止し、前記ゲート回路33を閉じられる。以上で1回の歩度調整動作が終了し、再度歩度調整動作を行ないたい場合はスイッチ38を押すことによって再開される。

一方前記データ送受信装置 2 より送信された送信信号 S28 は、指針式電子時計 1 の指針駆動コイル 15 a によって受信される事になるが、以下その動作を説明する。前記指針式電子時計 1 は制御信号発

生回路16が出力する受信可能信号S2で、指針駆動回路14を受信状態に切替えて、データ送受信装置2から送信されるデータ信号D7とデータ信号D6で構成された送信信号S28を指針駆動用コイル15aで受信信号S12として受信する。

受信した受信信号 S12 はゲート回路17を介して歩度調整信号検出回路18にて検出され歩度調整信号 S4として出力される。検出される歩度調整信号 S4は制御信号発生回路16を出力するデータシフト信号 S5でシフトレジスタ19に順次記憶され、歩度調整信号 S4の記憶が全て終了すると、前記データ信号 D7をデータ信号 D1として前記書換判定回路 20へ出力し、前記データ信号 D6をデータ信号 D2として前記歩度調整記憶回路 22へ出力する。

制御信号発生回路16はデータシフト信号S5を出力し終わるとデータ判定信号S6を前記書換判定回路20へ出力し、該書換判定回路20はデータ信号D1が正しいか否かを判定し、正しく受信できていればデータ書換許可信号S7を出力する。しかし、前記書換判定回路20の判定結果が正しくないときはデータ書換許可信号S7が出力されず歩度調整は行なわれない。

制御信号発生回路16はデータ書換許可信号S7が入力されると消去 信号S8を出力し、歩度調整量記憶回路22を消去モードに設定し同時 に昇圧回路S21 を動作させ昇圧信号S10 により歩度調整量記憶回路 22のデータを消去する。続いて制御信号発生回路16は書込信号S9を 出力し、歩度調整量記憶回路22を書込モードに設定し同時に昇圧回 路21を動作させ昇圧信号S10 により調整量データであるデータ信号 D2を歩度調整量記憶回路22に書込むことにより歩度調整が終了する。

上記のごとく本実施例のような1秒毎に運針パルスが出力される時計に於ては1秒周期の運針パルスそのものがタイミング信号として使用できるため特別のクロックパルス回路を設ける必要がなくな

る。

上記の具体例から明らかな様に、本発明に係る電子時計を用いた データ送受信システムに於ける技術的な特徴としては、当該電子時 計側に、該データ送受信操作に於けるキャスティングボードを付与 している事によって、電子時計の駆動を停止させることなく、歩度 調整を初め、当該各種機能に関係するそれぞれの特性に関する調整、 補償操作を任意に且つ随時に行う事を可能とするもので有る。

つまり、従来の様に、電子時計1とデータ送受信装置2との間で第1のデータ信号、或いは第2のデータ信号を遣り取りする場合に、該データ送受信装置2側が、全ての制御の指令を出し、データ信号の送受信操作を行おうとすると、当該操作の為のパスル信号が、何時、送られて来るかは、電子時計側では判らないので、当然、係る調整操作を実行する際には、電子時計側は、その駆動を停止する必要があり、前記した問題が発生する。

更に、電子時計の駆動を停止させない様にするには、例えば、記憶回路を含めて演算回路を大きなものとする必要が必然的に発生するので、電子時計のサイズ、コスト等に影響を与える事となる。

従って、本発明に於いては、大きな演算回路を内蔵しえず、出来るだけ少ないパワーで駆動させると同時に、電子時計の駆動を停止させない状態で、上記の各種の調整操作を実行するに当たって、多くの制約を有する電子時計側に、該データ送受信操作に於けるイニシアチブを与え、所定のデータ送受信操作に於ける重要な処理を、該電子時計側に持たせる様に構成したものである。

具体的には、電子時計1にタイミング信号発生手段を持たせ、電子時計に於ける指針駆動用の指針駆動の駆動信号が、入力されていない間に、該電子時計1から該データ送受信装置2に対して、所定のタイミング信号を送信し、且つ該指針駆動用の指針駆動の駆動信

号が、入力されていない間に、該データ送受信装置 2 から、特定の処理結果に関するデータを受入れられる様に構成されているものである。

つまり、本発明に於いては、データ信号の送受信操作を行う際には、各所定の操作のタイミングを全て、該電子時計の都合に合わせる様に構成するものであるから、構成そのものが簡素化され、消費エネルギーの低減化及びコストの低減を図る事が可能となる。

即ち、本発明に係る上記第1の実施例に於いては、データ信号を発生するデータ送受信装置2と、指針駆動用の指針駆動用コイル15 a を兼用して前記データ送受信装置2からのデータ信号を受信する電子時計1より構成される電子時計のデータ受信システム100に於て、前記電子時計1にタイミング信号TMを発生するタイミング信号発生手段13を設けると共に、データ送受信装置2に前記指針駆動用コイル15 a より出力される第1のデータ信号であるタイミング信号TMを受信する送受信手段31を設け、前記データ送受信装置2は受信したタイミング信号TMに同期して特定の演算処理を行って得られた第2のデータ信号を電子時計1に送信するようにしたものである。

さらに、上記具体例において前記タイミング信号発生手段13が駆動信号発生回路を兼ねるものであり、又前記タイミング信号TMが前記指針を駆動するための指針駆動信号S11 となる。

さらに、データ送受信装置2は前記タイミング信号TMに同期して動作し、連続したタイミング信号の間に前記データ信号を送信するための送受信制御回路を有するものである。

つまり、本発明に係る電子時計を使用したデータ送受信システムに於いては、該電子時計1は、該データ送受信装置2から送信されて来た第2のデータ信号により、該電子時計1内部のデータを書き換える様に構成されている事が必要である。

又、本発明に於ける、該電子時計は、該タイミング信号TMを発生した後、該データ送受信装置 2 から送信されてくる該第 2 のデータ信号を、予め定められた受信可能時間だけ、受信可能とするデータ信号検出許可手段17を有しているものである。

更に、当該電子時計1は、指針駆動用の指針駆動15、例えば、電圧を回転駆動力に変換する機能を有する変換手段で有って、例えばパルスモータ等を備え、且つ、該指針駆動用のコイル15 a が、前記送受信手段の機能を兼ねているが、これいに限定されるものではなく、別個に送受信用コイルを設けても良い。

又、本発明に於いては、該データ信号検出許可手段17は、該変換 駆動信号S11 の間の指針非駆動期間に受信可能期間を設ける検出許 可信号S3によって動作をする様に構成されている。

更に、本発明に於いては、該データ送受信装置 2 は、該電子時計 1 から送信されてきた、該第 1 のデータ信号に含まれている該タイミング信号TMに同期して、所定の演算処理を行って得られる第 2 のデータ信号 S41 を発生させるものである。

#### 実施例 2

次に、本発明に係る電子時計を用いたデータ送受信システムに関する第2の具体例を、図5を参照しながら、以下に説明する。

図5は本発明における第二実施例の指針式電子時計1の回路プロック線図である。本実施例は時分針のみのドレスウォッチに適用したものであり、2針時計の場合にはモータ駆動パルスPMは20秒毎にした出力されないため従来の歩度測定器では測定時間が長くなってしまう。

そこで歩度信号発生回路52を設け分周回路50からの1 Hz信号を入力し、1 秒周期でかつパルスモータが駆動されない程度のパルス幅の歩度測定用パルスPHを出力するようにして歩度測定の測定時間を

短縮している。本実施例は駆動信号発生回路51から出力される20秒 周期のモータ駆動パルスPMに変えて、歩度信号発生回路52から出力 される歩度測定用パルスPHをタイミング信号TMとして使用したもの である。

図5で用いられている番号が図2の番号と同一の場合は、同一構成を示すものとして、その説明を省略する。

図6は本発明に係る上記した第1と第2の実施例である指針式電子時計1における指針駆動回路14の回路の具体的な構成を例示する図である。

Tp1, Tp2, Tn1, Tn2は駆動用MOS トランジスタであり、前記駆動信号発生回路13から出力されるモータ駆動パルスPMによって制御される。DI1, DI2はダイオードであり、前記指針駆動用コイル15aが受信した受信信号をクランプ整形し、前記ゲート回路17へ出力する。

次に上記構成を有する指針駆動回路14の動作を説明する。

通常運針状態ではTp1, Tn2がOFF, Tn1, Tp2がONあるいはTn1, Tp2がOFF, Tp1, Tn2がONの時に指針駆動用コイル15aのA点とB点間に電圧が供給されて運針動作が行なわれる。又通常状態においてはTp1, Tp2がOFF, Tn1, Tn2がONであり、指針駆動用コイル15aのA点、B点にはVss が印加されている。

この状態で前記制御信号発生回路16から受信可能信号S2が入力されると、Tn1がON, Tn2, Tp1, Tp2がOFFになり、指針駆動用コイル15aはA点がGND(Vss 電位)に落ちB点が浮いた状態になるので指針駆動用コイル15aは受信コイルの機能となって前記送受信装置2からの送信信号S28を受けることができる。B点に発生した受信信号はダイオードDI1, DI2でクランプ整形され、前記ゲート回路17に送られる。

以上の説明で明らかなように上記した本発明の具体例によれば、 指針式電子時計における指針駆動用コイルを外部からの信号を受信 するための受信コイルと兼用する機能に於て、機能動作時に時計を 停止させることなく通常運針状態にて送受信を行なうことができる ので、従来のように機能動作終了後に時刻合わせをすることが不要 になるためユーザーにとって使い易い機能を提供できると共に生産 上も非常に効果がある。

#### 実施例3

次に、本発明に係る該データ送受信システムの他の具体例を実施例3として図7及び図8を参照しながら以下に詳細に説明する。

即ち、上記した各具体例に於いては、第1のデータ信号、或いは第2のデータ信号を互いに送受信する過程に於いて、電子時計側が、データ送受信装置から送信されてくる第2のデータ信号を受信する場合、該電子時計側の受信許可状態を必要以上に長くしておくと、消費電力が無駄となる他、余計なノイズも多く拾ってしまう危険おあるので、該電子時計側の受信手段の受信可能期間を、受信待機状態に於いては、短くすることにより電力消費の削減とノイズが混入する危険を低減させ、必要な該第2のデータ信号が入力される受信期間には、受信可能時間を必要な範囲で延長する様に構成したものである。

つまり、本具体例に於ける該データ送受信システムの構成としては、該電子時計1側に前記したタイミング信号TMを発生した後、該データ送受信装置2から送信されてくる該第2のデータ信号の該受信可能時間の時間幅を任意に変化させる事が可能な、許可時間可変手段118 は、前記第2のデータ信号の受信の通過を許可するデータ検出許可手段14bと該データ検出許可手段14bの時間幅を変化させる信号を出力する

制御信号発生回路16を含んでいる。

即ち、予め定められた受信可能時間だけ、該電子時計に於ける該第2のデータ信号を受信可能とするデータ信号検出許可手段14bを設けるものである。

即ち、本具体例に於ける当該受信可能時間の長さは、例えば、該電子時計1が受信待機状態にある時は短く設定され、又該電子時計2が、受信状態にある時には、長くなる様に設定される様に構成されるものである。

本具体例の基本的な構成は、図1乃至図3のデータ送受信システム構成と略同一であり、電子時計1側の回路構成が、図2と一部異なる部分が含まれているが、データ送受信装置2側の回路構成は、図3のものと同一であるので、此処ではその説明を省略し、電子時計1の回路構成について、図7を参照して、その相違する部分を中心に以下に説明する。

の制御パルスS102と前記判定回路20からの受信判定信号により前記第1の制御パルスS102に引き続いて前記送受信切換回路119 の受信状態を継続させる第2の制御パルスS103とを出力するよう構成することにより、前記第1の制御パルスS102および前記第2の制御パルスS103発生期間中に前記データ送受信装置2からの送信信号を受信するように構成されている。

さらに、前記制御信号発生回路 1 6 が前記第 2 の制御パルス S103 を出力している間に発生するモータ駆動パルス P M を記憶するモータ駆動パルス記憶回路 117 を備え、前記第 2 の制御パルス S103の終了後に前記指針駆動パルス記憶回路 117 の記憶情報にしたがって、指針の早送り補正を行なうように構成されている。

図7は本具体例における指針式電子時計1の回路プロック線図である。11は水晶振動子を基準信号とする発振回路であり、12は発振回路11からの発振信号を入力として時計信号としての1Hz信号及び分周信号S1を出力する分周回路である。

13は駆動信号発生回路であり分周回路12からの1Hz信号を入力とし指針駆動回路14aにモータ駆動パルスPMを出力する。15aは指針駆動装置23を駆動するための指針駆動15に備えられた指針駆動用コイルであり、データ送受信装置である前記歩度調整装置2との送受信を行なう送受信用コイルとしての機能を有する。

本実施例においては指針駆動用コイル15 a に供給される指針駆動駆動信号S11 が前記歩度調整装置 2 との送受信動作に於けるタイミング信号TMとなり、従って駆動信号発生回路13がタイミング信号発生回路としての機能を兼ね備えるものである。前記指針駆動用コイル15 a はモータ駆動パルスPMが供給されると前記タイミング信号S11 に同期した第 1 のデータ信号S40 を発生する。

16は制御信号発生回路であり、前記分周信号S1を入力して、前記

指針駆動回路14aを受信状態にする前記第1の制御パルスである第1受信可能信号S102及び前記第2の制御パルスである第2受信可能信号S103等の多くの制御信号を出力する。14bは受信許可回路であり、前記制御信号発生回路16より出力される第1受信可能信号S102及び第2受信可能信号S103によって、指針駆動用コイル15aからの受信信号S12の通過を禁止したり、許可したりする。

この受信許可回路14bと前記指針駆動回路14aとで前記歩度調整装置であるデータ送受信装置2との送受信を行なうための送受信切換回路119を構成している。117は前記制御信号発生回路16が第2受信可能信号S103を出力している間に発生する前記モータ駆動パルスPMを記憶する駆動信号記憶回路であり、前記第2受信可能信号S103の出力終了後に前記駆動信号記憶回路117の記憶情報にしたがって、指針の早送り補正を行なう。

18は歩度調整信号検出回路であり、前記受信許可回路14bを通過した前記指針駆動用コイル15 a からの受信信号S12 を歩度調整信号S4に変換する。19はシフトレジスタであり、歩度調整信号検出回路18からの歩度調整信号S4を前記制御信号発生回路16より出力されるデータシフト信号S5により記憶し、データ信号D1、データ信号D2を出力する。20は判定回路であり、前記制御信号発生回路16より出力されるデータ判定信号S6により前記シフトレジスタ19にデータ信号D1が記憶されているか、即ち前記歩度調整装置2からデータが送信されているかを判定し、送信されていれば前記制御信号発生回路16はデータ書換許可信号S7を出力する。前記制御信号発生回路16はデータ書換許可信号S7が入力されると、送受信切換回路119の受信状態を継続させる第2受信可能信号S103を出力する。

尚、前記した様に、本具体例に於ける該データ送受信装置 2 側の 構成は、図 3 に示す実施例 1 及び 2 の構成と同様であるので、此処 ではその説明を省略する。

次に上記構成における歩度調整機能を備えた指針式電子時計1のデータ受信システムの動作を図8のタイムチャートに従って説明する。前記指針式電子時計1の通常動作は、駆動信号発生回路13が分周回路12からの1 Hz信号を入力して送受信のタイミング信号を兼ねているモータ駆動パルスPMを出力する。該モータ駆動パルスPMを出力する。する指針駆動回路14aは指針駆動駆動信号S11を出力して指針駆動用コイル15aに供給することにより、指針駆動15が指針駆動装置23を駆動して1秒運針にて時刻表示を行なうと同時に指針駆動用コイル15aよりタイミング信号TMあるいはタイミング信号を含む第1のデータ信号S40が発生する。

そして1秒運針が終了すると前記分周回路12からの分周信号S1を 入力して前記制御信号発生回路16は第1受信可能信号S102を出力し、 歩度調整装置2からの調整電磁信号、即ち第2のデータ信号S41を 指針駆動用コイル15aで受信できるように指針駆動回路14aを受信 状態に切替える。同時に受信許可回路14bに受信信号S12の通過を 許可する。

しかしこの状態では、まだ前記歩度調整装置 2 からデータが送信されていないので前記判定回路 20はデータ書換許可信号 S7を出力しない。従って前記制御信号発生回路 16は第 1 受信可能信号 S102の出力を停止し、受信状態を維持するための第 2 受信可能信号 S103の出力は行われない。

以降同様の動作として、モータ駆動パルスPMによる1秒運針終了ごとに前記制御信号発生回路16から第1受信可能信号S102が出力されるが、この第1受信可能信号S102のパルスの間に前記歩度調整装置2からデータが送信されていない時は前記制御信号発生回路16は受信状態を維持する第2受信可能信号S103の出力を行わず、1秒ご

とに運針する通常の時計として動作している。

一方データ送受信装置である歩度調整装置2は前記指針式電子時 計1の第1のデータ信号S40 を受信するために、先ずスイッチ38の 操作にて初期化を行なう。該スイッチ38の操作により前記測定開始 記憶回路37はシステムクリア信号S22 および受信許可信号S23 を出 力する。システムクリア信号S22 により、送受信切替回路32が受信 モードに切替えられ、前記指針式電子時計1からの基準電磁信号S4 0 を受信することができる受信状態にする。同時に、システムクリ ア信号S22 によって前記書換コマンド作成回路43は信号D7を作成し て出力する。又、前記測定開始記憶回路37からの受信許可信号S23 は、ゲート回路33を制御して前記送受信用コイル31からのタイミン グ信号TMである第1のテータ信号S40 の通過を許可する。この状態 で前記指針式電子時計1のタイミング信号である第1のデータ信号 S40 が受信されると、受信信号はゲート回路33を通過して歩度信号 検出回路34に入力され、該歩度信号検出回路34は受信した第1のデ ータ信号S40 を回路的に処理して最初のタイミング信号である歩度 検出パルスPTを出力する。(図8タイムチャートt1のタイミング) 周期測定回路35は最初の歩度検出パルスPT1が入力された時点t1か ら基準信号発生回路36からの基準信号S13 のカウントを開始する。

次に指針式電子時計 1 から次のタイミング信号である第 1 のデータ信号 S40 が出力され、この第 1 のデータ信号 S40 が前記送受信用コイル31によって受信されることにより前記歩度信号検出回路 34から 2 番目の歩度検出パルス PT 2 が出力される(図 8 タイムチャートt2のタイミング)と、周期測定回路 35は基準信号 S13 のカウントを終了し、測定データ D4を出力する。同時に 2 番目の歩度検出パルス PT 2 を入力すると受信タイミング信号発生手段である送受信制御回路 39から演算命令信号 S24 が歩度調整量演算回路 41に出力され歩度

調整量演算回路41は歩度調整量の演算を開始し、演算が終了すると調整量データD5を出力するとともに前記送受信制御回路39に演算終了信号

S25 を出力する。前記歩度調整量演算回路41から出力された調整量データD5は送信データ作成回路42でバイナリコード形式のデータ信号D6に変換する。又調整量データD5は同時に表示回路45で日差に変換されその値が表示装置46に表示される。

さらに指針式電子時計1から第1のデータ信号\$40 が出力され、 この第1のデータ信号S40 が前記送受信用コイル31によって受信さ れることにより前記歩度信号検出回路34から3番目の歩度検出バル スPT3が出力される(図8タイムチャートt3のタイミング)と、該 歩度検出パルスPT3を入力している送受信制御回路39はラッチ信号 S26 を出力し、前記信号D7およびデータ信号D6をデータ転送回路44 に記憶する。また前記歩度検出パルスPT3に同期して切替信号S21 を出力(図8タイムチャートt4)し、送受信切替回路32を送信状態 に設定する。そして送受信制御回路39から次に出力される起動信号 S29 によって動作するプロック発生回路40からのクロック信号S27 によって、テータ転送回路44に記憶されているID信号D7およびテー 夕信号D6を送信信号S28 として順次出力する。送信信号S28 は送受 信切替回路32、送受信用コイル31を介して調整電磁信号S41 すなわ ち第2のデータ信号として前記指針式電子時計1へ送信される。送 信信号S28 を全て送信し終わると送受信制御回路39は送信終了信号 S30 を出力する。前記一連の送信信号S28 が送信されるタイミング は図8のタイムチャートの切替信号S21と前記指針式電子時計1の 制御信号発生回路16が第 1 受信可能信号S102を出力している状態す なわち指針式電子時計1の受信状態に合っている。前記送受信制御 回路39からの送信終了信号S30 は前記測定開始記憶回路37に入力さ

れ、該測定開始記憶回路37がリセットされることにより受信許可信号S23 が停止し、前記ゲート回路33を閉じられる。(図8タイムチャートt7のタイミング)以上で1回の歩度調整動作が終了し、再度歩度調整動作を行ないたい場合はスイッチ38を押すことによって再開される。

一方前記歩度調整装置 2 より送信された第 2 のデータ信号 S41 は、指針式電子時計 1 の指針駆動用コイル15 a によって受信される事になるが、以下その動作を説明する。前述のごとく指針式電子時計 1 は制御信号発生回路 16が出力する第 1 受信可能信号 S102で、送受信切替回路 119を受信状態に切替えて、歩度調整装置 2 から送信される第 2 のデータ信号 S41 を持ち続けている。

そして歩度調整装置 2 から第 2 のデータ信号 S41 の送信が行われると信号 D7とデータ信号 D6で構成された前記 S41 を第 1 受信可能信号 S102のタイミングにて指針駆動用コイル15 a で受信信号 S12 として受信する。受信した受信信号 S12 は受信許可回路 14 b を介して歩度調整信号検出回路 18にて検出され歩度調整信号 S4として出力され、該歩度調整信号 S4は制御信号発生回路 16が出力するデータシフト信号 S5によりシフトレジスタ 19に順次記憶される。歩度調整装置 2 から送信される信号 D7に対応する歩度調整信号 S4が記憶されると、前記 ID信号 D7をデータ信号 D1として前記判定回路 20へ出力する。

この時点で制御信号発生回路16はデータ判定信号S6を前記判定回路20へ出力し、該判定回路20はデータ信号D1の有無を判定し、データ信号D1が無いときはデータ書換許可信号S7を出力しない。従って制御信号発生回路16は送受信切換回路119の受信状態を継続させる第2受信可能信号S3を出力せず歩度調整は行なわれない。

前記判定回路20はデータ信号D1が有ればデータ書換許可信号S7を出力する。(図8タイムチャートt5のタイミング)この結果制御信

WO 94/16366 PCT/JP93/01930

号発生回路16は送受信切換回路14の受信状態を継続させる第2受信可能信号S103を出力し、同時にデータシフト信号S5も出力して歩度調整装置2から送信されるデータ信号D6に対応する歩度調整信号S4を引き続きシフトレジスタ19に記憶する。

第2受信可能信号S103により前記駆動信号記憶回路117 は前記モータ駆動パルスPMの記憶を開始する。ここでは図8タイムチャートt6の時点で1回記憶されている。歩度調整装置2から送信される調整電磁信号S41 が全て受信し終わる時間が経過すると制御信号発生回路16は第2受信可能信号S103の出力を停止し、送受信切替回路14の受信状態を解除し、同時に前記駆動信号記憶回路117の記憶情報にしたがって、指針の早送り補正を行なう。(図8タイムチャートt7のタイミング)さらに、制御信号発生回路16は消去信号S8を出力し、システムメモリである歩度調整量記憶回路22を消去モードに設定し同時に昇圧回路S21を動作させ昇圧信号S10により該整度記憶回路22のデータを消去する。続いて制御信号発生回路16は書と信号S9を出力し、該歩度調整量記憶回路22を書込モードに設定し同時に昇圧回路21を動作させ昇圧信号S10により調整量データであるデータ信号D2を歩度調整量記憶回路22に書込むことにより歩度調整が終了する。

以上の説明で明らかなように本具体例によれば、指針式電子時計における指針駆動用コイルを外部からの信号を受信するための受信 コイルと兼用し、先ず最小限の時間幅の受信待機状態を設け、この 状態で受信した信号が正しい信号であれば受信状態に移行して、データ信号を受信する事により、外乱による誤動作を防ぎ、更に、自動歩度調整中に発生する1Hz信号を記憶して自動歩度調整後に早送り修正をすることにより信頼性の高い指針式電子時計をユーザーに 提供できると共に生産上も非常に効果がある。 即ち、上記した各具体例に於いては、調整すべき電子時計の特性に付いては、時間の進み遅れを調整する所謂歩度調整を実行する場合の例に付いて説明したが、該歩度調整に替えて、多機能型の電子時計に於ける各種の機能のそれぞれに対して個々に所定の調整操作を実施する必要がある事は前記した通りである。

従って、本発明に於ける該電子時計のデータ送受信システムに於いても、当然係る調整操作が容易に実行しえる機構を有している事が要求される。

従って、本発明に於いては、該電子時計から出力される第1のデータ信号が、当該電子時計に関する特性情報信号である様にしたもので有り、更に本具体例に於いては、該電子時計に、該特性情報信号を発生させる特性情報発生手段137及び該特性情報設定値を記憶しておく記憶手段とを設けるものである。

更に、本具体例に於いては、該データ送受信装置 2 は、該電子時計 1 より出力される該特性情報信号を検出する特性情報信号検出手段と、該特性情報信号に基づいて該電子時計に送信する第 2 のデータ信号としての特性情報信号設定値を作成するデータ信号作成手段を有する様に構成されているものであり、該特性情報信号が、音響信号、圧力特性信号、温度信号等から選択された一つである。

本発明に於いて、該特性情報信号が音響信号である場合には、該 特性情報信号検出手段が、該電子時計の音響装置より出力される音 響信号を検出する音響信号検出手段であり、特性情報設定手段が音 量設定値であり、該データ信号作成手段は、音量設定データ作成手 段である様に構成されるものである。

更に、該特性情報信号が圧力信号である場合には、該特性情報信 号検出手段が、該電子時計が配置される環境での圧力信号を検出す る圧力信号検出手段であり、特性情報設定手段が圧力設定値であり、 該データ信号作成手段は、圧力設定データ作成手段である様に構成されるものである。

一方、該特性情報信号が温度信号である場合には、該特性情報信号検出手段が、該電子時計が配置される環境に於ける温度信号を検出する温度信号検出手段であり、特性情報設定手段が温度設定値であり、該データ信号作成手段は、温度設定データ作成手段である様に構成されるものである。

#### 実施例4

次に、本発明に係る電子時計を用いたデータ送受信システムの他の具体例に付いて、図 9 ~図12を参照しながら以下に説明する。

本実施例では、音響機能を有する電子時計に於いて、該音響装置から出力される音響信号、つまり音量信号を検出し音量調整操作を 行う場合の例に付いて、図 9 ~ 図 1 2 を参照しながら説明する。

従来、音響機能を有する電子時計において、時計モジュール状態において一定音量に設定しておいても音量が時計ケース構造の違いにより低下するものがある。音量を調整する方法としては予め I C内に鳴り周波数を設定する CR発振器を用意しておき、各々の時計ケース構造で音量が最大になる鳴り周波数をトリマ容量又はトリマ抵抗にてアナログ的に合わせ込むことにより音量を調整しているものがある。また実開平 5 - 2575号公報によれば音量が最大になる条件の鳴り周波数をデジタル的に設定し、かつ設定した値を記憶できるようにした報知機能付電子時計が出願されている。

上記方式はモジュール状態にて最大音に調整しても裏蓋を締めると音量が変化してしまう。このため裏蓋を開けて音量を調整して再度裏蓋を締めて最大音を確認することを繰り返し行い最大音を設定する必要がある。本具体例においては上記欠点を解決しようとするものであり音量が最大になる条件の鳴り周波数の設定を完成時計状

WO 94/16366

態で裏蓋の着脱を行わずに設定可能な音響機能付電子時計を提供するものである。

以下図面により本具体例の構成を説明する。図9は本具体例における音響機能を備えた電子時計の音量調整システムのプロック図である。基本的構成は図1と同様であるが1は指針を駆動するための指針駆動用コイル15a及び音響装置137を備えた電子時計である。2はデータ送受信装置としての音量調整装置であり、送受信用コイル31及び音響検出装置であるマイクロフォン60を備えており、前記送受信用コイル31は前記指針駆動用コイル15aとの間で送受信を行なう。

前記マイクロフォン60は前記音響装置137 の音響を検出するためのものである。前記音量調整装置2は前記電子時計1の指針駆動用コイル15aから発生する第1のデータ信号であるタイミング電磁信号S40 を前記送受信用コイル31で受信する毎にタイミング信号S40に同期して第2のデータ信号としての音量設定データを設定電磁信

号S41 として前記指針駆動用コイル15aに送信する。すなわち前記音響装置137から出力される音量を順次測定し、その測定結果より最大音量を判定し、最大音量を設定した音量設定データを前記タイミング信号S40 に同期して設定電磁信号S41 として前記指針駆動用コイル15aに送信する様構成されている。

図10は本具体例における電子時計1の回路プロック線図である。 11は水晶振動子を基準信号とする発振回路であり、12は発振回路11 からの発振信号を入力として分周信号S1、S125及び1Hz信号を出力 する分周回路である。25は時計回路であり分周回路12からの1Hz信 号を入力とし時計動作を行ない時刻情報Ptを出力する。

26は報時時刻設定回路であり、後述する機能選択回路28で報時機能が選択されると修正回路29からの修正信号S126により報時時刻を設定し、同時に設定された報時時刻を報時時刻情報Paとして出力する。

27は一致検出回路であり前記時刻情報Ptと前記報時時刻情報Paを 比較し比較信号S113を出力する。28は機能選択回路であり、外部操 作部材に連動して動作する機能選択スイッチKSの操作により時計機 能と報時機能を選択する選択信号S114を出力する。29は修正回路で あり、外部操作部材に連動して動作する修正スイッチSSの操作によ り、前記機能選択回路28で選択された時計機能または報時機能の時 刻修正を行なう修正信号S126を出力する。

30は鳴り選択回路であり、外部操作部材に連動して動作する鳴り選択スイッチNSの操作によって制御され、前記一致検出回路27で前記時刻情報Ptと前記報時時刻情報Paが一致した時に報時するか否かを制御する鳴り制御信号S115を交互に出力する。

131 は表示切替回路であり、時刻情報Ptと前記報時時刻情報Paを入力とし、機能選択回路28の選択信号S114に応じてどちらか一方を

選択して表示情報Pxとして出力する。132 はデコーダ・ドライバ回路であり、表示情報Pxを入力して、各機能情報を表示装置133 に表示させる。135 はゲート回路であり、鳴り制御信号S115と比較信号S113を入力し音響装置137 を駆動可能にする鳴り出力許可信号S123を出力する。

13は駆動信号発生回路であり分周回路12からの1Hz信号を入力とし指針を駆動するタイミング信号として指針駆動回路14にモータ駆動用パルスPMを出力する。15 a は指針駆動装置23を駆動するための指針駆動15に備えられた指針駆動用コイルであり、前記した音量自動設定装置2との送受信を行なう送受信用コイルとしての機能を有する。

本具体例においては指針駆動用コイル15 a に供給される指針駆動駆動信号S11 が前記音量調整装置 2 へ送信されるタイミング信号となり、従って駆動信号発生回路13がタイミング信号発生回路としての機能を兼ね備えるものである。24は時刻修正を行うためのリューズである。

16は制御信号発生回路であり、前記分周信号S1を入力して、前記指針駆動回路14を受信状態にする受信許可信号S2等の多くの制御信号を出力する。17はゲート回路であり前記制御信号発生回路16より出力される検出許可信号S3によって、指針駆動用コイル15aからの受信信号S12 の通過を禁止したり、許可したりする。

18'は音量設定信号検出回路であり、前記ゲート回路17を通過した受信信号を音量設定信号S4'に変換する。190 は音量選定回路であり、前記制御信号発生回路16より出力されるデータシフト信号S5により音量設定信号検出回路18'からの音量設定信号S4'を記憶し、音量設定データ信号D11を出力する。

120 はデータデコーダであり、前記制御信号発生回路16より出力

されるデータ判定信号S6により前記音量選択回路190 で記憶された 音量設定データ信号D11を解読し、テスト信号S119を後述する制御 回路122cに供給したり、データ書換許可信号S7′を前記制御信号発 生回路16に供給する。21は昇圧回路であり、前記制御信号発生回路 16より出力される消去信号S8、書込信号S9により昇圧動作を行ない 一定時間だけ昇圧信号S10 を出力する。

122 は音量調整回路であり以下のように構成されている。122aは 分 周 回 路 12か らの 分 周 信 号 S125を 入 力 と し 、 複 数 の 音 響 信 号 S117を 作成する音量信号発生回路である。122bは不揮発性メモリ等で構成 される音響信号設定回路であり、前記音量選択データ作成回路190 からの音量設定データ信号D1と昇圧回路21からの昇圧信号S10 を入 力とし、前記制御信号発生回路16より出力される消去信号S8、書込 信号S9によりデータの消去、書込が行なわれることにより、後述す 、る選択回路122dに音量選択信号S118を供給する。前記音響信号設定 回路122bは不揮発性メモリ等で記憶されているため記憶された音量 選択データ信号D1は電池交換時でも消えることなく残っている。 122cは前記データデコーダ120 からのテスト信号S119を入力する制 御回路であり、後述する選択回路22d にテスト用選択信号S120を供 給すると同時に後述する音響駆動回路136 にモニタ駆動信号S121を 供給する。122dは選択回路であり、前記制御回路122cからのテスト 用選択信号S120または音響信号設定回路122bからの音量選択信号 S118により前記音響信号S117を選択して鳴り信号S122を出力する。 136 は音響駆動回路であり、モニタ駆動信号S121または前記ゲート 回路135 からの鳴り出力許可信号S123により選択回路122dで選択さ れた鳴り信号S122を入力し、音響装置137 を駆動するための音響駆 動信号S124を出力する。

図11は本具体例におけるデータ送受信装置として使用される音量

自動設定装置 2 の回路ブロック線図であり、本実施例に於ける音量自動設定装置 2 は前記電子時計 1 の指針駆動用コイル15 a から発生する第 1 のデータ信号 S40 を前記送受信用コイル31で受信すると同時に前記音響装置 137 からの音量をマイクロフォン60により検出して順次測定する。そしてその測定結果より電子時計 1 の音量が最大である音量設定データを作成し、前記第 1 のデータ信号 S40 に同期して前記音量設定データを第 2 のデータ信号 S41 として前記指針駆動用コイル15 a に送信する。

31は前記送受信用コイルである。141 は送受信切替回路であり、 後述する送受信制御回路145 からの切替信号S46 により、前記指針 駆動用コイル15 a からのタイミング信号を受信したり、指針駆動用 コイル15 a へ音量設定データを送信したりすることを切替制御する。 142 はゲート回路であり、前記タイミング電磁信号S40 の通過を禁止したり許可したりする。143 は受信信号検出回路であり、フィルタ回路143aと増幅回路143bとで構成され、前記ゲート回路142 からのタイミング信号S40 を入力し受信信号検出パルスPTとして出力する。

154 は測定開始記憶回路であり、スイッチ153 の操作により、データ送受信装置の他の形態である音量調整装置 2 を初期化するシステムクリア信号 S49 を出力すると同時に受信許可信号 S48 を出力し、前記ゲート回路 142 が前記指針駆動用コイル15 a からのタイミング信号の通過を許可するよう制御している。 145 は送受信制御回路 5 的、前記受信信号検出パルスPTを入力とし前記送受信切替回路 141 を送信状態にする切替信号 S46 等の多くの制御信号を出力する。 144 はアドレスカウンタであり前記受信信号検出パルスPTを入力とし、後述する音量データ記憶回路 147 のアドレスを指定するアドレスデータD1を出力する。

146 は音量測定回路であり、フィルタ回路146aと増幅回路146bと A-D変換回路146cとで構成され、前記マイクロフォン60によって 検出される音響信号を入力し、デジタル信号に変換した音量測定データD7を出力する。147 は音量データ記憶回路であり、音量測定回路146 で測定した音量測定データD7をアドレスカウンタ144 のアドレスデータD1で指定された場所に記憶し、送受信制御回路145 からの読出し信号S141により、記憶した測定データを音量記憶データD4として順次出力する。

148 は最大音検出回路であり、音量記憶データD4を入力し前記送受信制御回路145 より出力される演算命令信号S43 により音量データ記憶回路147 に記憶された音量記憶データD4の中から最大音量値を算出する演算が開始される。演算が終了すると最大音量値が記憶されている音量データ記憶回路147 のアドレスを音量設定データD5として出力するとともに前記送受信制御回路145 に演算終了信号S42 を出力する。前記音量測定回路146 と前記音量データ記憶回路147 および前記最大音検出回路148 とで音量設定データ作成手段1000を構成している。149 は送信データ作成回路であり、前記最大音検出回路148 からの音量設定データD5を入力し、バイナリコード形式の送信データ信号D6に変換する。

150 は転送回路であり、前記送信データ信号D6を入力とし前記送受信制御回路145 より出力されるラッチ信号S50 によりラッチし、後述するクロック発生回路152 から出力されるクロック信号S45 により前記送信データ信号D6を直列データ化した送信信号S41 を出力する。152 はクロック発生回路であり、前記送受信制御回路145 より出力される駆動信号S44 により前記転送回路150 を駆動するクロック信号S45 を出力する。又前記送受信制御回路145 より出力される送信終了信号S47 は前記測定開始記憶回路154 をリセットして音

量調整装置2を初期化すると同時に前記ゲート回路142 が前記指針駆動用コイル15aからのタイミング信号の通過を禁止する。

次に上記構成における電子時計1の音量調整システムの動作をタイムチャートを図12に従って説明する。前記電子時計1の通常動作は、駆動信号発生回路13が分周回路12からの1Hz信号を入力してタイミング信号であるモータ駆動パルスPMを出力する。該モータ駆動パルスPMを入力する指針駆動回路14は指針駆動駆動信号S11を出力して指針駆動用コイル15aに供給することにより、指針駆動用コイル15aが指針駆動装置23を駆動して1秒運針にて時刻表示を行なう。

1 秒運針終了後前記分周回路12からの分周信号S1を入力して前記制御信号発生回路16は受信可能信号S2を出力し、データ送受信装置2 からの送信信号S41 を指針駆動用コイル15 a で受信できるように指針駆動回路14を受信状態に切替える。同時に前記制御信号発生回路16は検出許可信号S3を出力しゲート回路17に受信信号S12 の通過を許可する。これで電子時計1は運針動作が終了し、次の運針動作までの間に受信可能信号S2の時間だけ受信可能状態に保持される。

この受信可能状態において前記制御信号発生回路16はデータシフト信号S5を出力して音量設定信号S4′を音量選択データ作成回路190 に記憶する。データデコーダ120 は音量選択データ作成回路190 からの音量選択データ信号D1を解読し、テスト信号S119又はデータ書換許可信号S7′を出力するがこの時点では音量調整装置2からデータが送信されていないのでテスト信号S119を出力する。制御回路122cはテスト信号S119が入力される毎に歩進されたテスト用選択信号S120を選択回路122dに供給し、同時に音響駆動回路136にモニタ駆動信号S121を供給する。この結果選択回路122dで選択された鳴り信号S122が音響駆動回路136に供給され音響装置137により音響が出力される。

一方音量調整装置 2 は前記電子時計 1 のタイミング信号を受信するために、先ずスイッチ153 の操作にて初期化を行なう。該スイッチ153 の操作により前記測定開始記憶回路154 はシステムクリア信号 849 および受信許可信号 848 を出力する。システムクリア信号 849 により、送受信切替回路141 が受信モードを切替えられ、前記電子時計 1 からのタイミング信号を受信することができる受信状態にする。同時にアドレスカウンタ144 を初期化して音量記憶データ D7を記憶する音量データ記憶回路147 の 0 番地を指定する。又、前記測定開始記憶回路154 からの受信許可信号 848 は、ゲート回路142 を制御して前記送受信用コイル31からのタイミング信号の通過を許可する。

この状態で前記電子時計1からの第1のデータ信号S40が受信されると、受信信号はゲート回路142を通過して受信信号検出回路143に入力され、該受信信号検出回路143は最初のタイミング信号である受信信号検出パルスPT1を検出する。(図12のタイムチャートは1のタイミング)受信信号検出パルスPT1を検出すると一定時間後にアドレスカウンタ144のアドレス値を歩進し、電子時計1の音響装置137から発生する音をマイクロフォン60にて検出した音響信号を音量測定回路146にて測定し音量測定データD7を音量データ記憶回路147に記憶する。

以上の動作を前記電子時計1の音響信号発生回路であり又音量調整回路122にて作成された音響信号S117の回数(本実施例では10回)行う。そして電子時計1から11回目のタイミング信号が出力され、このタイミング信号が前記送受信用コイル31によって受信されることにより前記受信信号検出回路143から11番目の受信信号検出パルスPT11が出力される。(図12のタイムチャートt11のタイミング)そしてこの受信信号検出パルスPT11により送受信制御回路145は

音量データ記憶回路147 に記憶された測定データから最大値を算出するための制御信号を出力する。先ず音量データ記憶回路147 に記憶された測定データを順次出力するための読出し信号S41 を出力し、測定データから最大値を算出する最大音検出回路148 に対し演算命令信号S43 を出力する。最大音検出回路148 は演算が終了すると最大音量値が記憶されている音量データ記憶回路のアドレスを音量設定データD5として出力するとともに送受信制御回路145 に演算終了信号S43 を出力する。音量設定データD5は送信データ作成回路149にて送信データ信号D6に変換される。

送受信制御回路145 は演算終了信号S43 が入力されると送信データ信号D6を転送回路150 に記憶するためのラッチ信号S50 を出力する。同時に切換信号S46 を出力して送受信切替回路141 を送信状態に切り替える。さらに起動信号S44 を出力し、クロック発生回路152 を起動する。

該クロック発生回路152 は転送回路150 を駆動するクロック信号 S45 を出力する。転送回路144 より出力される送信データS41 は送受信コイル31にて設定電磁信号S41 として前記指針駆動用コイル 15 a に送信される。送受信制御回路145 は送信が終了すると送受信 切替回路141 を受信状態にする切替信号S46 を出力すると同時に測定開始記憶回路154 をリセットする送信終了信号S47 を出力する。

一方前記音量調整装置 2 より送信された設定電磁信号 S41 は、電子時計1の指針駆動コイル15 a によって受信される事になるが、以下その動作を説明する。前記電子時計1は制御信号発生回路16が出力する受信可能信号 S2で、指針駆動回路14を受信状態に切替えて、音量調整装置 2 からの送信信号を指針駆動用コイル15 a で受信信号 S12 として受信する。

受信した受信信号 \$12 はゲート回路17を介して音量設定信号検出

回路18′にて検出され音量設定信号S4′として出力される。検出された音量設定信号S4′は制御信号発生回路16が出力するデータシフト信号S5で音量選択データ作成回路190 に順次記憶され、音量設定信号S4′の記憶が全て終了すると、前記データデコーダ120 にて音量選択データ信号D1を解読し、音量調整装置2よりデータが送信されていることがわかるとデータ書換許可信号S7′を前記制御信号発生回路116 に出力する。

制御信号発生回路16はデータ書換許可信号S7'が入力されると消去信号S8を出力し、音響信号設定回路122bを消去モードに設定し同時に昇圧回路S121を動作させ昇圧信号S10により音響信号設定回路122bのデータを消去する。続いて制御信号発生回路16は書込信号S9を出力し、音響信号設定回路122bを書込モードに設定し同時に昇圧回路21を動作させ昇圧信号S10により音量選択データ信号D1を音響信号設定回路122b書込むことにより音量調整が終了する。

尚、本発明においては1秒間隔で音量の測定を行って最大音量を 検出しているが時間短縮するために測定間隔を短くすることも可能 である。

以上の説明で明らかなように、本具体例ではいかなる時計ケース構造でも最大の音量を得るための鳴り周波数を簡単に選択でき、かつデジタル的に選択された値を記憶するので衝撃等の外的要因にも影響されず、長期的信頼性のある音響機能を備えた電子時計を提供することができる。

即ち、本具体例に於ける様な、第2のデータ信号に応答して、音響信号を発生する音響装置を内蔵した電子時計1は、前記した様に、電子時計を製造する工程に於いて、計時回路と該音響信号発生回路を搭載するモジュール部と外装部とを別々の工程で製造し、最後にその両者を合体させて、最終製品である電子時計を完成させるものであ

るが、係る電子時計に於ける、該音響信号の調整に有っては、 通常、該モジュール部を該外装部に合体させた後に得られる音響信 号が最大となる様に、予め該モジュール部の製造工程で調整される。

然しながら、当該外装部と該モジュール部とを合体させた場合には、多くの要因の変化によって、必ずしも設計通りの最大音響信号が得られるとは限らない場合が多い。

従って、かかる場合には、折角完成した電子時計に於ける当該外装部を、一端、取り外して、再び調整をやり直し、前回との偏差データを基に、従来からの経験を加味して、所定の調整範囲を予想しながら調整すると言う操作を繰り返している。

係る再調整操作により、正確な音響信号が、常に発生される様になるとの保証は、全くないのが現状であった。

従って、本発明に於ける上記具体例に於いては、当該モジュール部と当該外装部とを一体化した後において、該音響信号が、最大の音量を出力しえる様に、外部からのデータ送信手段を用いて正確に調整する事が可能となる様なデータ送受信システムを提供するものである。

具体的には、上記した様に、該モジュール部側に設けられている 当該音響信号発生手段に、複数の互いに異なる手段レベルを有する 音響信号手段回路を設けておき、データ送受信装置 2 に対して、所 定のタイミングでそれぞれの音響信号出力回路から、所定の音響信 号を個々に出力させ、それを該データ送受信装置 2 が、所定ので クロフォンで受信して、それぞれの音響信号の出力レベルを検出し てその結果を、送信を受けた順番に従って所定の記憶手段に記憶し ておく。

全ての音響信号が、該電子時計1から、該データ送受信装置2に 送信されると、該電子時計1から、例えば適宜の質問データを出力 し、今送信した、複数出力の音響信号の内、出力レベルが最大となった音響信号に関するデータ信号を返送する様要求すると、該データ送受信装置2では、該記憶手段に記憶されているデータから、出力レベルが最大となった音響信号の送信番号と場合によってはその出力レベルを該電子時計1に返送し、該電子時計では、当該データ信号に基づいて、該複数個の音響信号出力回路の中から、出力レベルが最大となった音響信号出力回路のみを選択し、他の音響信号出力回路の機能を停止させる様にするものである。

## 実施例5

次に、本発明に係る電子時計を使用したデータ送受信システムに 於ける第2の態様であるセンサ機能付きの電子時計を使用したデー 夕送受信システムの具体例に付いて、図13~図18を参照して説 明する。

前記した様に、電子時計の中には、多機能型の電子時計が多く含まれており、その中でも、気圧測定機能、温度測定機能、高度測定機能等のセンサ機能を搭載した多機能型の電子時計が一般的となっている。

係る多機能型の電子時計に於いては、それぞれのセンサ機能が常時正確に動作する事が要求されているが、各電子時計がおかれている現在の時点での、環境条件により、各機能の動作が微妙に異なり、正確な必要データを得る事が出来ない事が多い。

例えば、気圧表示機能を有する電子時計に於いて、当該気圧情報は、一般には、モジュールの段階で、所定の調整操作を行うが、時計として組み込んだ後で、その調整結果にずれが生じ気圧表示が正しい値を示さない場合が生じると言う問題も有った。

係る従来の問題を解決する方法の一例として、特願昭62-266311 号公報或いは、米国特許第4879669 号等に示される様にセンサ機能 付電子時計においてはセンサの出力信号を増幅する増幅回路と、該増幅回路の出力をA/D変換するA/D変換回路と、該A/D変換回路からの2つの出力データを外部制御端子の操作により2つのメモリを順次選択してメモリに記憶し、該2つのメモリに記憶されている2つのデータからセンサ特性式を算出し、このセンサ特性式に従って前記A/D変換回路からの出力データをセンサ情報として表示装置に表示する方式の電子時計が提案されている。(例えば、特願昭62-266311号公報、USP4879669)

上記方式の調整方法は、デジタル的に行うことが出来るため以前のように調整抵抗等で機械的に調整する方法より長期的に安定した製品が実現可能である。しかし、外部制御端子の操作を必要としているため時計モジュール状態では調整が可能であるが完成時計状態での調整は困難である。

更には、わざわざ完成された電子時計の外装部を取り外して、当該多機能回路の調整を再実行すると言う煩雑な工程を必要としている。

その為、既に外装部が設けられ、完成された多機能型の電子時計 を、分解する事なく、外部から第2のデータ信号を電子時計に送り、 所定の調整操作を容易に且つ正確に実行出来る電子時計が求められ て来ている。

そこで、本具体例の目的は、完成電子時計の状態で、センサ特性 式を算出するための基準値を外部操作部材の操作を行なうことなく、 2 つのメモリに自動的に記憶することを可能としたセンサ機能付電 子時計の基準値書き込みシステムを提供するものである。

即ち、本具体例に於ける電子時計を用いたデータ送受信システム に於いては、外部より、第2のデータ信号を受信すると共に、当該 受信されたデータ信号に応答して、第1のデータ信号を発生させ、 且つ当該第1のデータ信号を外部に送信するデータ送受信装置と、該データ送受信装置に対して第1のデータ信号を送信すると共に、該データ送受信装置からの該第2のデータ信号を受信する送受信手段を備えた電子時計と、該電子時計に外部条件の変化を与える条件可変手段とにより構成された電子時計のデータ送受信システムに診で、該電子時計の送受信手段を設けると共に、該データ送受信装置に該電子時計の送受信手段を設け、且つ、該データ送受信装置は、受信したタイミング信号に同期した該データ送受信装置は、受信したタイミング信号に同期した該データ送受信装置は、前記条件可変手段の条件設定を制御する電子時計のデータ送受信システムである。

つまり、本発明の本具体例に於けるデータ送受信システムに於いては、多機能型の電子時計で特にセンサ機能を有する電子時計の、センサ機能の調整を行うに当たり、完成された該電子時計を、そのままの形で然かも当該電子時計の駆動を停止させる事なく、所定の調整操作を実行しえる様にしたものであり、特に、調整操作を必要とする多機能型の電子時計を所定の環境条件変化装置、例えば、環境気圧変化装置、或いは環境温度変化装置等の、該電子時計が実際に使用される可能性のある環境を設定しえる手段を併用して、当該環境条件変化装置内に配置させ、当該環境条件を外部からデータ信号を送り込む事により、意識的に変化させて、当該電子時計に於ける多機能の特性を分析し、その結果に基づいて、ある環境条件に対する当該センサーの出力を記憶しておき、以後は、電子時計内部で自動調整を行う様に構成されたものである。

より具体例には、該電子時計は、センサー機能を有しており、該 条件可変手段は、該センサー機能に対する条件を変化させる手段で ある。 又、該センサー機能が、例えば圧力センサー機能である場合には、 該条件可変手段は、圧力可変装置であり、又該電子時計は、基準発 振器に対する温度補償機能を有している場合には、該条件可変手段 は、温度可変装置である。

本具体例に於ける電子時計を用いたデータ送受信システムのより 具体的な構成例を図13~図16を参照しながら詳細に説明する。

即ち、図13~図15は、本具体例に於ける電多機能型の電子時計1 と該多機能型の電子時計の所定の機能を調整する為のデータ送受信 装置2の具体的構成の一例を示すブロックダイアグラムである。

つまり、その基本的な構成は、線形性のセンサと、該センサの出 力信号を増幅する増幅回路と、該増幅回路の出力をA/D変換する A/D変換回路で構成されるセンサ信号処理回路260と、前記A/ D変換回路からの2つの出力データを記憶する第1のメモリと第2 のメモリと、該2つのメモリに記憶されている2つのデータを入力 とし、センサ特性式を算出するセンサ特性式算出手段62eを有し、 該センサ特性式算出手段が算出したセンサ特性式に従って前記A/ D変換回路からの出力データをセンサ情報データに変換するセンサ 情報データ処理回路とを備えたセンサ機能付電子時計と、前記電子 時計の第1のメモリと第2のメモリに前記A/D変換回路からの2 つの出力データを記憶させるための制御信号を発生するデータ送受 信装置とにより構成され、前記電子時計は前記センサ信号処理回路 と前記センサ情報データ処理回路261への制御信号を供給する制御 信号発生回路16と、該制御信号発生回路16の制御信号を入力する入 カ手段を有することにより前記 A / D変換回路を作動させ第1のメ モリと第2のメモリに前記A/D変換回路からの2つの出力データ を記憶させるよう構成され、前記データ送受信装置は電子時計側1 に設けられる加圧装置を制御する出力手段245を有することにより、

前記電子時計のA/D変換回路からの終了信号を検出し、第1のメモリと第2のメモリに前記A/D変換回路からの2つの出力データを記憶させる記憶制御信号を出力するよう構成され、前記電子時計は入力手段に入力される前記記憶制御信号により第1のメモリと第2のメモリに前記A/D変換回路からの2つの出力データを記憶させるようにしたものである。

以下図面により本具体例を説明する。図13は本発明における第一実施例を示すセンサ機能を備えた指針式電子時計の基準値書き込みシステムのブロック図である。1は指針を駆動するための指針駆動用コイル15 a を備えた指針式電子時計である。2はデータ送受信装置であり、送受信用コイル31を備えている。前記送受信用コイル31は前記指針駆動用コイル15 a との間で送受信を行なう。前記データ送受信装置2は前記指針式電子時計1の指針駆動用コイル15 a から発生さるタイミング信号を前記送受信用コイル31で受信し、受信とタイミング信号に同期して送信データを前記指針駆動用コイル15 a に送信する様構成されている。尚、本具体例では電子時計側1にセンサー機能が検出すべき状態を創成しうる手段、即ち、加圧装置等の255が設けられている。

図14は本発明における指針式電子時計1の回路ブロック線図である。11は水晶振動子を基準信号とする発振回路であり、12は発振回路11からの発振信号を入力として1Hz信号及び分周信号S1を出力する分周回路である。13は駆動信号発生回路であり分周回路12からの1Hz信号を入力とし指針を駆動するタイミング信号として指針駆動回路14にモータ駆動用パルスPMを出力する。15aは指針駆動装置23を駆動するための指針駆動15に備えられた指針駆動用コイルであり、前記データ送受信装置2との送受信を行なう送受信用コイルとしての機能を有する。本実施例においては指針駆動用コイル15aに供給

される指針駆動駆動信号S11 が前記データ送受信装置 2 へ送信されるタイミング信号となり、従って駆動信号発生回路13がタイミング信号発生回路としての機能を兼ね備えるものである。

16は制御信号発生回路であり、前記分周信号S1を入力して、前記指針駆動回路14を受信状態にする受信可能信号S2等の多くの制御信号を出力する。17はゲート回路であり前記制御信号発生回路16より出力される検出許可信号S3によって、指針駆動用コイル15 a からの受信信号S12 の通過を禁止したり、許可したりする。

18″は制御信号検出回路であり、前記ゲート回路17を通過した受信信号S12を制御データS7″に変換する。219 はシフトレジスタであり、制御信号検出回路18″からの制御データS7″を前記制御信号発生回路16より出力されるデータシフト信号S5により記憶し、制御信号S6および書き込み信号S213を出力する。

260 はセンサ信号処理回路であり、気圧センサ260a、センサ駆動回路260b、増幅回路260c、A/D変換回路260dより構成されており前記制御信号発生回路16より出力されるA/D開始信号S261により動作する。260aは気圧センサであり、気圧に対して比例したセンサ信号Psを出力する。260bはセンサ駆動回路であり、前記気圧センサ260aに定電流を流して駆動する駆動回路である。260cは増幅回路であり、該増幅回路260cは感度およびオフセットの調整を行わずに定まった増幅率を持っている。したがってセンサ信号Psは一定倍率に増幅され増幅信号Paとして出力された後、A/D変換回路260dによりA/D変換され変換データDcとなる。

262 はセンサ情報データ処理回路であり、メモリ設定回路262a、第1のメモリであるメモリA 262b、第2のメモリであるメモリB 262c、データ選択回路262d、センサ特性式算出手段である演算制御回路262eより構成されている。メモリ設定回路262aは、前記A/

D変換回路260dから端子 I に入力される変換データDcを、端子 C に入力される前記制御信号発生回路16からの選択信号Pcに従い、端子01または端子02より出力し、メモリA(262b) またはメモリB(262c) に記憶させる。

前記メモリ設定回路262aの端子01より変換データDcが出力されると、その変換データDcは前記シフトレジスタ219 からの書き込み信号S213によりメモリA 262bにメモリデータDaとして記憶される。

一方、端子02より変換データDcが出力されると、その変換データDcは前記シフトレジスタ219からの書き込み信号S213によりメモリB262cにメモリデータDbとして記憶される。なお、メモリA262bおよびメモリB262cは不揮発性メモリであり前記メモリ設定回路262aおよび前記シフトレジスタ219からの書き込み信号S213により記憶させらると電源を切ってもその内容は保持されている。データ選択回路262dは端子Cに供給される演算制御回路262eの制御信号により、端子I1に入力されている変換データDc、端子I3に入力されている前記メモリA262bの記憶内容であるメモリデータDa、または、端子I2に入力されている前記メモリB262cの記憶内容であるメモリデータDbを選択的に端子Oより出力し、演算制御回路262eに供給する。

第15図は本発明におけるデータ送受信装置 2 の回路プロック線図であり、本実施例に於けるデータ送受信装置 2 は前記指針式電子時計 1 からの運針パルスをタイミング信号として受信し、これに基づいて制御信号を出力し、前記指針式電子時計 1 との間で信号の送受信を行ない、前記 A / D 変換回路 260dから端子 I に入力される変換データDcを前記メモリA262b、メモリB262c に基準値を記憶させる書き込み制御装置である。 31は前記送受信用コイルである。 241 は送受信切替回路であり、後述する送受信制御回路 245 からの切替信号 \$246により、前記指針駆動用コイル15 a からのタイミング信号を

受信したり、指針駆動用コイル15aヘデータを送信したりすることを切替制御する。242 はゲート回路であり、前記タイミング信号の通過を禁止したり、許可したりする。243 は信号検出回路であり、フィルタ回路243aと増幅回路243bとで構成され、前記ゲート回路242 からのタイミング信号を入力し受信信号PTとして出力する。244 はカウント回路であり前記受信信号PTを入力とし、カウントしてカウント信号S251を出力する。

254 は測定開始記憶回路であり、スイッチ 253 の操作により書き込み制御装置 2 および加圧装置 255 の圧力を初期状態にするシステムクリア信号 S249を出力すると同時に受信許可信号 S223を出力し、前記ゲート回路 242 が前記指針駆動用コイル15 a からのタイミング信号の通過を許可するよう制御している。 245 は送受信制御回路 であり、前記受信信号 PTを入力とし前記送受信切替回路 241 を送信状態にする切替信号 S246等の多くの制御信号を出力する。 255 は前記指針式電子時計 1 を入れて調整するための加圧装置であり、前記送受信制御回路 245 からの加圧指令信号 S253により加圧動作を開始し、設定された加圧状態になると加圧終了信号 S252を出力する。

250 はデータ転送回路であり、前記カウント信号 S251を入力とし前記送受信制御回路 245 より出力されるラッチ信号 S250によりラッチし、後述するクロック発生回路 252 から出力されるクロック信号 S245により前記カウント信号 S251を直列データ化した送信信号 S228を出力する。 252 はクロック発生回路であり、前記送受信制御回路 245 より出力される起動信号 S244により前記データ転送回路 250 を駆動するクロック信号 S245を出力する。 又前記送受信制御回路 245 より出力される送信終了信号 S247は前記測定開始記憶回路 254 をリセットして書き込み制御装置であるデータ送受信装置 2 を初期化すると同時に前記ゲート回路 242 が前記指針駆動用コイル15 a からの

タイミング信号の通過を禁止する。

次に上記構成におけるセンサ機能を備えた指針式電子時計1の基準値書き込みシステムの動作を図16のタイムチャートに従って説明する。前記指針式電子時計1の通常動作は、駆動信号発生回路13が分周回路12からの1 Hz信号を入力してタイミング信号であるモータ駆動パルスPMを出力する。該モータ駆動パルスPMを入力する指針駆動回路14は指針駆動駆動信号S11 を出力して指針駆動用コイル15 a に供給することにより、指針駆動用コイル15 a が指針駆動装置23を駆動して1秒運針にて時刻表示を行なう。1秒運針終了後分周回路12からの分周信号S1を入力して前記制御信号発生回路16は受信可能信号S2を出力し、書き込み制御装置2からの送信信号S228を指針駆動用コイル15 a で受信できるように指針駆動回路14を受信状態に切替える。同時に前記制御信号発生回路16は検出許可信号S3を出力しゲート回路17に受信信号S12の通過を許可する。これで指針式電子時計1は運針動作が終了し、次の運針動作までの間に受信可能信号S2の間隔だけ受信可能状態に保持される。

一方書き込み制御装置 2 は前記指針式電子時計 1 のタイミング信号を受信するために、先ずスイッチ 253 の操作にて初期化を行なう。該スイッチ 253 の操作により前記測定開始記憶回路 254 はシステムクリア信号 S249および受信許可信号 S223を出力する。システムクリア信号 S249により、送受信切替回路 241 が受信モードを切替えられ、前記指針式電子時計 1 からのタイミング信号 S40 を受信することができる受信状態にする。同時に、受信許可信号 S223は、ゲート回路 242 を制御して前記送受信用コイル 31からのタイミング信号の通過を許可する。この状態で前記指針式電子時計 1 のタイミング信号 S40 が受信されると、受信信号はゲート回路 242 を通過して信号検出回路 243 に入力され、該信号検出回路 243 は最初のタイミング信

号である受信信号PTを検出する。(図16タイムチャートt1のタイミング)カウンタ回路244 は最初の受信信号PT1をカウントし、カウント信号S251を出力する。

前記送受信制御回路245 は受信信号PTが入力されると、ラッチ信号S250を出力し、該ラッチ信号S250によりデータ転送回路250 はカウント信号S251を記憶する。同時に、受送信制御回路245 は起動信号S244を出力し、該起動信号S244によりクロック発生回路252 は作動し、クロック信号S245を出力する。データ転送回路250 は記憶したカウント信号S251をクロック信号S245により送信信号S228を出力す。(図16タイムチャートt2のタイミング)送信信号S228は送受信切替回路241、送受信用コイル31を介して前記指針式電子時計1へ送信される。

前記指針式電子時計 1 は制御信号発生回路 16が出力する受信可能信号 S2で、指針駆動回路 14を受信状態に切替えて、書き込み制御装置 2 から送信される送信信号 S228を指針駆動用コイル15 a で受信信号 S12 として受信する。受信した受信信号 S12 はゲート回路 17を介して制御信号検出回路 18 "にて検出され制御データ S7"として出力される。検出された制御データ S7"は制御信号発生回路 16が出力するデータシフト信号 S5でシフトレジスタ 219 に順次記憶され、制御データ S7"の記憶が全て終了すると、制御信号 S6を出力する。

該制御信号S6により制御信号発生回路16はA/D開始信号S261を出力し、前記センサ信号処理回路260を作動さる。(図16タイムチャートt2のタイミング)

該センサ信号処理回路260 はA/D変換が終わるとA/D終了信号 \$262を出力する。(図16タイムチャートt3のタイミング)

該A/D終了信号S262は指針駆動回路14、指針駆動用コイル15aを介して電磁信号として前記書き込み制御装置2に送信される。

WO 94/16366 PCT/JP93/01930

書き込み制御装置 2 は A / D 終了信号 S262を受信すると、受信信号はゲート回路 242 を通過して信号検出回路 243 に入力され、該信号検出回路 243 は受信信号PTを検出する。(図16タイムチャートt3のタイミング)カウンタ回路 244 はこの受信信号 PT 2 をカウントし、カウント信号 S251を出力する。前記送受信制御回路 245 は受信信号 PTが入力されると、ラッチ信号 S250を出力し、該ラッチ信号 S250によりデータ転送回路 250 はカウント信号 S251を記憶する。同時に、起動信号 S244を出力し、該起動信号 S244によりクロック発生回路 252 は作動し、クロック信号 S245を出力する。データ転送回路 250 は記憶したカウント信号 S251をクロック信号 S245により送信信号 S228を出力する。(図16タイムチャートt4のタイミング)送信信号 S228は送受信切替回路 241、送受信用コイル 31を介して前記指針式電子時計1へ送信される。

前記指針式電子時計 1 は制御信号発生回路 1 6が出力する受信可能信号 S2で、指針駆動回路 1 4を受信状態に切替えて、書き込み制御装置 2 から送信される送信信号 S228を指針駆動用コイル 15 a で受信信号 S12 として受信する。受信した受信信号 S12 はゲート回路 17を介して制御信号検出回路 18 ″にて検出され制御データ S7 ″として出力される。検出された制御データ S7 ″として出力される。検出された制御データ S7 ″は制御信号発生回路 1 6が出力するデータシフト信号 S5でシフトレジスタ 219 に順次記憶され、制御データ S7 ″の記憶が全て終了すると、制御信号 S6 および書き込み信号 S213を出力する。該制御信号 S6 により制御信号 発生回路 1 6 は選択信号 Pcを出力する。メモリ設定回路 262a は、前記 A / D 変換回路 260dから端子 I に入力される変換データ Dcを端子 C に入力される前記制御信号発生回路 1 6 からの選択信号 Pcに従い、端子01 より出力し、書き込み信号 S213によりメモリ A262b に記憶される。(図 16 タイムチャート t4 の タイミング)

一方前記書き込み制御装置2は書き込み信号S213を送信した後、 加圧指令信号S253を出力して加圧装置255 を動作させ2番目の圧力 基準値を測定するための準備を行う。(図16タイムチャートt5のタ イミング)加圧装置255 は圧力安定時間(図16タイムチャードt5t6間のタイミング)を経て加圧終了信号S252を前記送受信制御回路 245 に出力する。次に指針式電子時計1から次のタイミング信号が 出力され、このタイミング信号が前記送受信用コイル31によって受 信されることにより前記信号検出回路243から3番目の受信信号 PT3が出力される(図16タイムチャートt7のタイミング)と、前記 送受信制御回路245 は受信信号PTが入力されると、ラッチ信号S250 を出力し、該ラッチ信号S250によりデータ転送回路250 はカウント 信号S251を記憶する。同時に、起動信号S244を出力し、該起動信号 S244によりクロック発生回路252 は作動し、クロック信号S245を出 カする。データ転送回路250 は記憶したカウント信号S251をクロッ ク信号S45 により送信信号S228を出力する。(図16タイムチャート t8のタイミング) 送信信号S228は送受信切替回路241 、送受信用コ イル31を介して前記指針式電子時計1へ送信される。

以下タイムチャート図16のt7、t8、t9のタイミングは以前のt1、t2、t3タイミングと同様の動作を行うので説明を省き、タイムチャート図16のt10 タイミングから説明する。前記指針式電子時計1は制御信号発生回路16が出力する受信可能信号S2で、指針駆動回路14を受信状態に切替えて、書き込み制御装置2から送信される送信信号S228を指針駆動用コイル15 a で受信信号S12 として受信する。受信した受信信号S12 はゲート回路17を介して制御信号検出回路18″にて検出され制御データS7″として出力される。検出された制御データS7″は制御信号発生回路16が出力するデータシフト信号S5でシフトレジスタ219 に順次記憶され、制御データS7″の記憶が全て終

了すると、制御信号S6および書き込み信号S213を出力する。該制御信号S6により制御信号発生回路16は選択信号Pcを出力する。メモリ設定回路262aは、前記A/D変換回路260dから端子Iに入力される変換データDcを端子Cに入力される前記制御信号発生回路16からの選択信号Pcに従い、端子02より出力し、書き込み信号S213によりメモリB262c に記憶される。(図16のタイムチャートt10 のタイミング)

さらに指針式電子時計 1 からタイミング信号が出力され、このタイミング信号が前記送受信用コイル31によって受信されることにより前記信号検出回路243 から5番目の受信信号PT5が出力される(図16のタイムチャートt11のタイミング)と、該受信信号PT5を入力している送受信制御回路245は送信終了信号S247を出力する。前記送受信制御回路245からの送信終了信号S247は前記測定開始記憶回路254に入力され、該測定開始記憶回路254がリセットされることにより受信許可信号S223が停止し、前記ゲート回路242を閉じられる。以上で1回の基準値書き込み動作が終了し、再度基準値書き込み動作を行ないたい場合はスイッチ253を押すことによって再開される。

以上の説明で明らかなように本発明によれば、指針式電子時計における指針駆動用コイルを外部からの信号を受信するための受信コイルと兼用する機能に於て、完成時計状態でセンサ特性式を算出するための基準値を2つのメモリに自動的に記憶することを可能とするので、生産上で非常に効果がある。

## 実施例6

次に、本発明に係るデータ送受信システムの他の応用例を実施例6として、図17及び図18を参照しながら説明する。

本具体例は、多機能型の電子時計の中で、特に高精度の電子時計

に関するものであって、特に、歩度が、年差数秒といった極めて高 精度な電子時計であって、通常、電子時計に於いては、駆動回路の 特に発振回路が温度により変化する為、温度変化、環境変化により、 標準時間との偏差が変わってくる。

その為、温度変化による歩度調整を行う為、温度補正機能回路を付加して、調整を行う方法があるが、従来の方法では、モジュール状態で調整するが、ケース等に嵌め込むと、折角調整したにも係わらず、ずれが生じ、高精度が得られないと言う問題点が、係る具体例でも適用されている。

その為、本具体例に於いては、係る従来の問題を解決して、外部から第1のデータ信号を送り込むだけで、電子時計の駆動を停止させず、しかも電子時計を分解する必要もなしに、温度補正機能を作動させて、簡単に且つ正確に歩度調整を行う事が出来る高精度電子時計を実現する為のデータ送受信システムを提供するものである。

図17は、係る本具体例を構成の一例に於ける電子時計側の構成を 示すプロックダイアグラムである。

基本的な構成は、図2に示されている電子時計の構成と略同一で あり、同一構成部分に関しては、図2の同一の番号を付与してある。

11は、水晶振動子を基準信号とする発振回路であり、温度補正データ記憶回路326 からの温度補正信号D3により、発振用のコンデンサを時分割に制御して歩度の調整と、温度補正とが出来る様に構成されている。

該温度補正データ記憶回路326 は、不揮発性メモリ等で構成されるデータメモリとそのデータから温度補正信号D3を算出する演算手段を備えており、シフトレジスタ19から、温度の異なった3個の歩度データよりなるデータ信号D2を入力し、3個の歩度データから温度演算式を算出して該記憶させ、該温度演算式に沿った補正量を演

算して発振回路11に温度補正信号D3として供給する。

325 は温度センサであり、制御信号発生回路16の出力するセンサ 駆動信号S315によって動作し、該温度補正データ記憶回路326 が、 温度補正信号D3を算出する為の温度データ信号S316を供給する。

図18は、図17に示す温度補正機能を有する電子時計1に対するデータ送受信装置2としての温度補正データ送信装置2と該電子時計1に外部条件の変化を与える条件可変装置としての温度槽47を示すプロックダイアグラムである。

該回路の基本的な構成は、図3のものと略同一であり、図3と同一の構成部分に対しては同一の番号が付されている。

又、該温度槽47には、該電子時計1が収納されている。

図17と図18と沿って、本具体例の温度補正動作を説明する。

先ず、温度補正機能設定動作は、温度槽47に電子時計1を収納し、該データ送受信装置2としての温度補正データ送信装置2のスイッチ38を操作する事により、該温度補正データ送信装置2を初期化する。

これにより、送受信制御回路39は、該温度槽47を温度T1に設定する温度指定指令信号S52を出力する。

該温度槽47が所定の温度T1に到達すると温度設定終了信号S53 を 出力する。

この状態で、前記図2及び図3で説明した様に、該電子時計1からの歩度検出パルスPTを受信して温度T1の歩度データH1を測定し、歩度データH1を第2のデータ信号D6としてデータ転送回路44にセットする。

同時に、温度槽47に温度T2を設定する温度指定指令信号S52 を供給し、温度槽47よりの温度T2の温度設定終了信号S53 を受けると、温度T2の歩度データH2を測定し、同じく歩度データH2を第2のデー

タ信号D6としてデータ転送回路44にセットする。

次に、3回目の歩度データH3を測定する為に、温度槽47を温度T3に設定し、歩度データH3を測定し、同じく歩度データH3を第2のデータ信号D6としてデータ転送回路44にセットする。

3回目の歩度データの測定が終わると、前記図2及び図3で説明した様に、該電子時計1からのタイミング信号に同期して、データ転送回路44は、歩度データH1, H2, H3を第2のデータ信号D6に相当する送信信号S28として出力する。

該電子時計1は、該温度補正データ送信装置2からの送信信号 \$28 を受信して歩度信号\$4としてシフトレジスタ19に入力する。

該シフトレジスタ19は、入力された歩度信号S4をデータ信号D2として出力する。

該温度補正データ記憶回路326 は、3個の歩度信号よりなるデータ信号D2から温度補正信号D3を算出する為の温度演算式を算出して記憶することにより温度補正機能が設定される。

該電子時計1は通常使用においては、制御信号発生回路16から周期的に発生されるセンサ駆動信号\$15 によって、温度センサ325 が動作し、該温度センサ325 は温度に対応した温度データ信号\$316を出力する。

該温度補正データ記憶回路326 は、温度データ信号S316と温度演算式とにより温度補正信号D3を算出し、発振回路11に供給する。

該発振回路11は、温度補正信号D3により、発振用コンデンサの時分割比を制御して温度に対しての歩度調整を行うことにより、高精度な電子時計が実現可能となる。

本実施例に於いては、常に相互通信を行う方式についてのみ説明 したが、本発明は、係る実施例に限定されるものではなく、例えば、 電子時計のリューズを引くこと等の操作によって、相互通信モード を設定し、この設定期間のみ相互通信を行う様にすれば、無駄な消費電流を削減する事が出来、又ノイズが混入する危険性も減少する。

以上説明した様に、本発明に係る電子時計を用いたデータ送受信システムに於いては、電子時計1側から、当該調整操作に必要な、同期信号(タイミング信号)を送信し、外部装置であるデータ送受信装置2が、当該タイミング信号に合わせて、電子時計の調整に適した第2のデータ信号を電子時計1に送信する様にした双方向通信を可能とする同期通信システムが構築される。

上記した本発明の方式によれば、タイミング信号を用いた同期動作により相互通信を確実に行わせる事が出来る。 又、小型電池を電源としているためエネルギーに余裕のない電子時計側が、タイミング信号を発生して相互通信動作のタイミングコントロールを行い、エネルギーに余裕のある外部の送受信装置が、これに従属する方式を採用している為、電子時計側のエネルギー消費を節約して、長寿命化を達成することが可能となる。

さらに、同期動作を採用することによって、電子時計の基本動作を停止させることなく相互通信を行う事が出来る為、従来のオープン方式の様な通信終了後の時刻修正作業を必要とせず、更には、電子時計よりのタイミング信号に同期して外部の送受信装置及び環境可変装置を連続制御する事により、電子時計の完成状態における各種特性の調整が可能となる。

更に、本発明に於いては、上記した同期信号、つまりタイミング信号を、指針を駆動するパルスモータの駆動信号を利用して兼用したものである。

更には、本発明に於いては、係る同期信号に同期して、データ送 受信装置 2 から送信されてくる、調整信号データである第 2 のデー タ信号を該電子時計に於いて所定の期間、受信可能に出来る受信許 可信号を使用すると共に、該同期信号に同期して、当該受信許可期間を可変しうる受信許可期間可変信号を出力させる様にしたものである。

係る受信許可期間可変信号は、係る受信許可期間中に、外部から の信号を受信すると該受信許可信号の幅を広げる様に作動するもの である。

又、本発明に於いては、該タイミング信号に使用するパルスモータの駆動信号を停止させる事なく、当該パルス信号の非駆動期間に 上記双方向の通信を行う様に構成されたものである。

更に、本発明に係るデータ送受信システムに於いては、外部からの第2のデータ信号を受信開始した後、一時的に該パルスモータの駆動を停止させ、その間の遅延分を当該データ信号の送信が終了した後に時刻復帰操作を行って、正確な時刻に復帰させる方法も含まれている。

更に本発明に於いては、歩度の自動緩急調整操作も実行しうる。

又、本発明に於けるデータ送受信システムに於いて対象となる多機能型の電子時計に於ける各種の機能の調整操作としては、例えば、音量調整、センサの特性カーブによる調整、時計設定値の呼出し操作、つまり、例えば予め定められた情報(ID、イニシャル、電話番号、暗唱番号等)を電子時計内に記憶させておき、その情報を外部からのデータ信号により読出し、或いは呼出し操作を行う事も可能である。

## 請 求 の 範 囲

- 2. 該電子時計は、該データ送受信装置から送信されて来た第2のデータ信号により、該電子時計内部のデータを書き換える様に構成されている事を特徴とする請求範囲第1項記載のデータ送受信システム。
- 3. 該電子時計は、該タイミング信号を発生した後、該データ送受信装置から送信されてくる該第2のデータ信号を、予め定められた受信可能時間だけ、受信可能とするデータ信号検出許可手段を有している事を特徴とする請求の範囲第1項記載のデータ送受信システム。
- 4. 該データ信号検出許可手段は、該受信可能時間の時間幅を変化させる許可時間可変手段を有する事を特徴とする請求の範囲第3項記載のデータ送受信システム。
  - 5. 当該受信可能時間の長さは、該電子時計が受信待機状態にあ

る時は短く設定され、又該電子時計が、受信状態にある時には、長くなる様に設定されるものである事を特徴とする請求の範囲第4項記載のデータ送受信システム。

- 6. 当該電子時計は、指針駆動用の指針駆動を備え、且つ、該指針駆動用のコイルが、前記送受信手段の機能を兼ねる様に構成されている事を特徴とする請求の範囲第1項乃至第3項の何れかに記載のデータ送受信システム。
- 7. 該タイミング信号発生手段が、前記指針駆動の駆動信号発生 回路であり、該タイミング信号が、該指針を駆動する為の変換駆動 信号である事を特徴とする請求の範囲第6項記載のデータ送受信シ ステム。
- 8. 該データ信号検出許可手段は、該変換駆動信号の間の指針非駆動期間に受信可能期間を設けた事を特徴とする請求の範囲第7項記載のデータ送受信システム。
- 9. 該データ送受信装置は、該電子時計から送信されてきた、該タイミング信号を含む第1のデータ信号に対して、当該タイミング信号と同期して、所定の演算処理を行って得られる第2のデータ信号を発生させるものである事を特徴とする請求の範囲第1項記載のデータ送受信システム。
- 10. 該タイミング信号発生手段から発生されるタイミング信号が、該指針駆動駆動信号よりパルス幅の小さく、且つそれが、当該指針駆動用のコイルに印加されても、該指針駆動を駆動させる事のない程度のパルス幅を有している事を特徴とする請求の範囲第6項記載のデータ送受信システム。
- 11. 該タイミング信号発生手段が、歩度検出パルス発生回路であり、該タイミング信号が、該指針駆動用のコイルに印加される歩度検出パルスである事を特徴とする請求の範囲第10項記載のデータ送

受信システム。

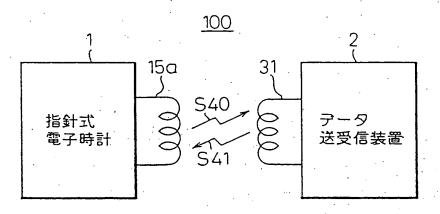
- 12. 該電子時計から出力される第1のデータ信号が、当該電子時計に関する特性情報信号である事を特徴とする請求の範囲第1項記載のデータ送受信システム。
- 13. 該電子時計に、該特性情報信号を発生させる回路及び該特性情報信号を記憶しておく記憶手段とが設けられている事を特徴とする請求の範囲第12項記載のデータ送受信システム。
- 14. 該データ送受信装置は、該電子時計より出力される該特性情報信号を検出する特性情報信号検出手段と、該特性情報信号に基づいて該電子時計に送信する第2のデータ信号を作成するデータ信号作成手段を有するものである事を特徴とする請求の範囲第12項又は第13項記載のデータ送受信システム。
- 15. 該特性情報信号が、歩度信号、音響信号、圧力特性信号等から選択された一つである事を特徴とする請求の範囲第12項記載のデータ送受信システム。
- 16. 該特性情報信号検出手段が、該電子時計の歩度信号検出手段であり、該データ信号作成手段は、歩度調整量データ信号作成手段である事を特徴とする請求の範囲第15項記載のデータ送受信システム。
- 17. 該特性情報信号検出手段が、該電子時計の音響装置より出力される音響信号を検出する音響信号検出手段であり、該データ信号作成手段は、音響設定データ作成手段である事を特徴とする請求の範囲第15項記載のデータ送受信システム。
- 18. 外部より、第1のデータ信号を受信すると共に、当該受信された第1のデータ信号に応答して、第2のデータ信号を発生させ、且つ当該第2のデータ信号を外部に送信するデータ送受信装置と、該データ送受信装置に対して第1のデータ信号を送信すると共に、

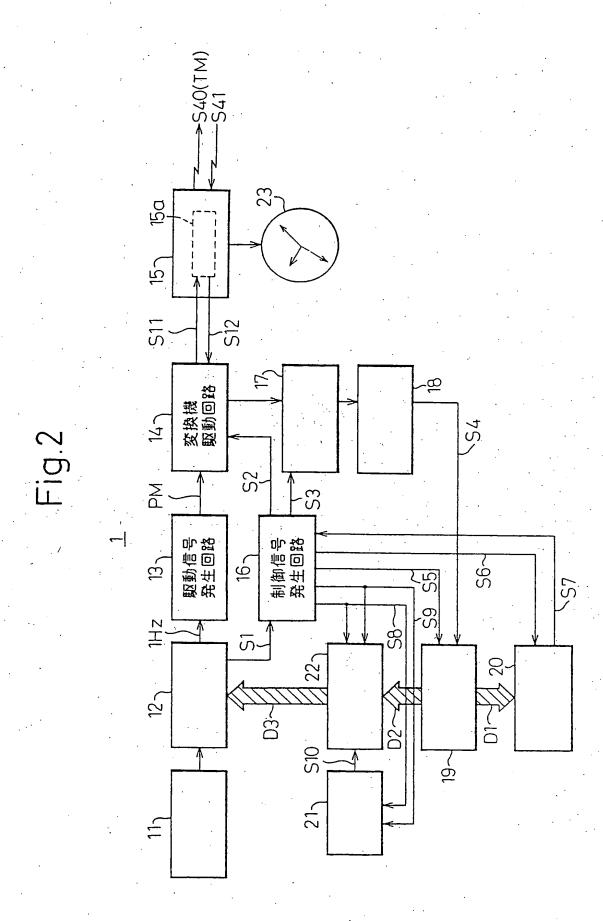
WO 94/16366 PCT/JP93/01930

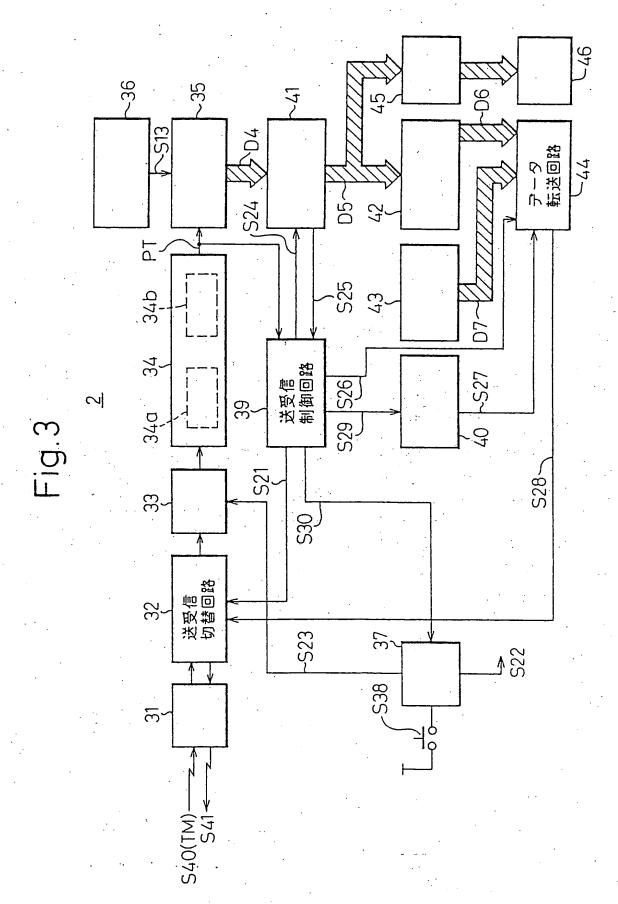
該データ送受信装置からの該第2のデータ信号を受信する送受信手段を備えた電子時計と、該電子時計に外部条件の変化を与える条件可変手段とにより構成された電子時計のデータ送受信システムに於いて、該電子時計にタイミング信号発生手段を設けると共に、該データ送受信装置に該電子時計の送受信手段より出力されるタイミング信号を受信するタイミング信号に同期した第2のデータ信号を送信すると同時に、該データ送受信装置は、前記条件可変手段の条件設定を制御する事を特徴とする電子時計のデータ送受信システム。

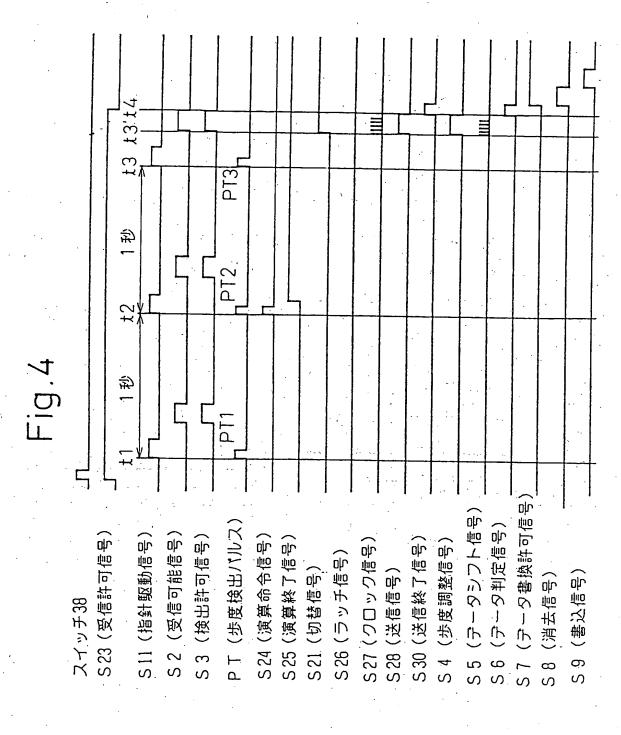
- 19. 該電子時計は、センサー機能を有しており、該条件可変手段は、該センサー機能に対する条件を変化させる事を特徴とする請求の範囲第18項記載のデータ送受信システム。
- 20. 該センサー機能は、圧力センサー機能であり、該条件可変手段は、圧力可変装置である事を特徴とする請求の範囲第19項記載のデータ送受信システム。
- 21. 該電子時計は、基準発振器に対する温度補償機能を有しており、該条件可変手段は、温度可変装置である事を特徴とする請求の範囲第18項記載のデータ送受信システム。

Fig.1









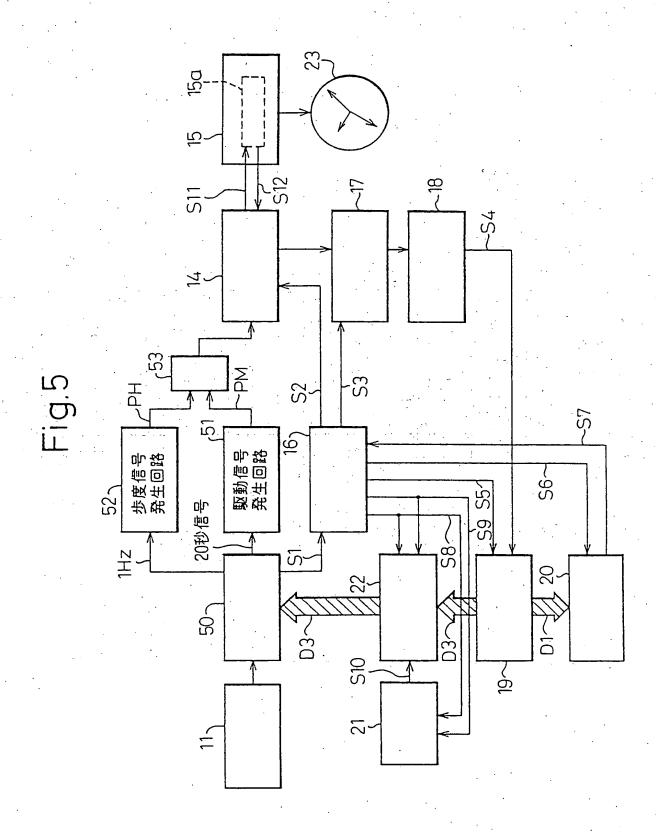
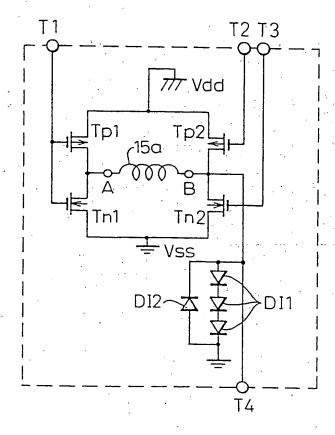
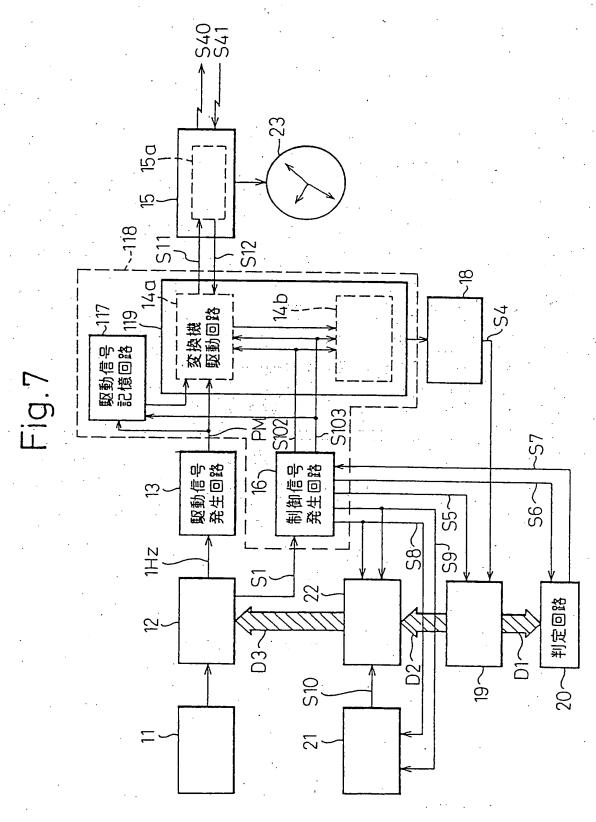
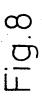


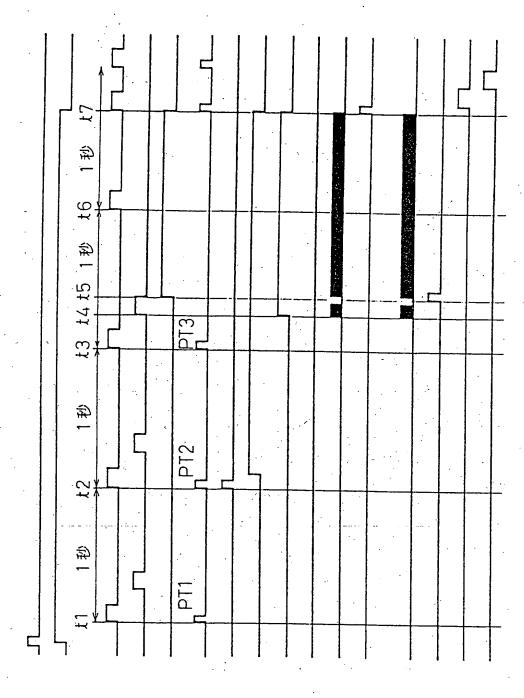
Fig.6





7/18





スイッチ38

S23(受信許可信号)

S11(指針駆動信号)

S102(第1受信可能信号) S103(第2受信可能信号)

PT (歩度検出バルス) S 24 (演算命令信号)

S25 (演算終了信号)

S21(切替信号) S26(ラッチ信号) D7+D6

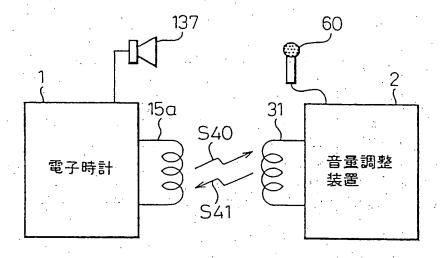
S 30 (送信終了信号)

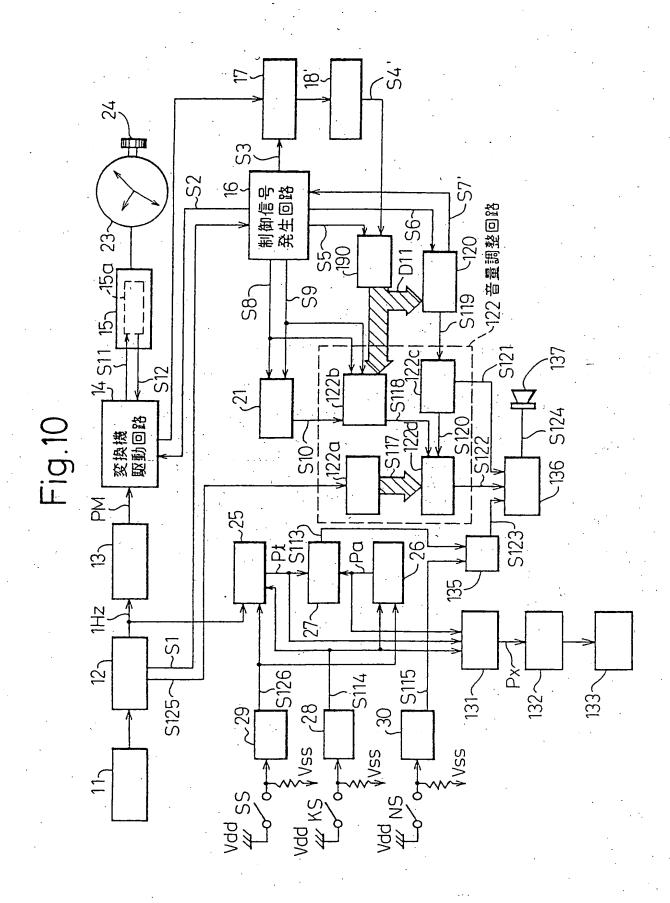
D1+D2 S7 (テータ書換許可信号)

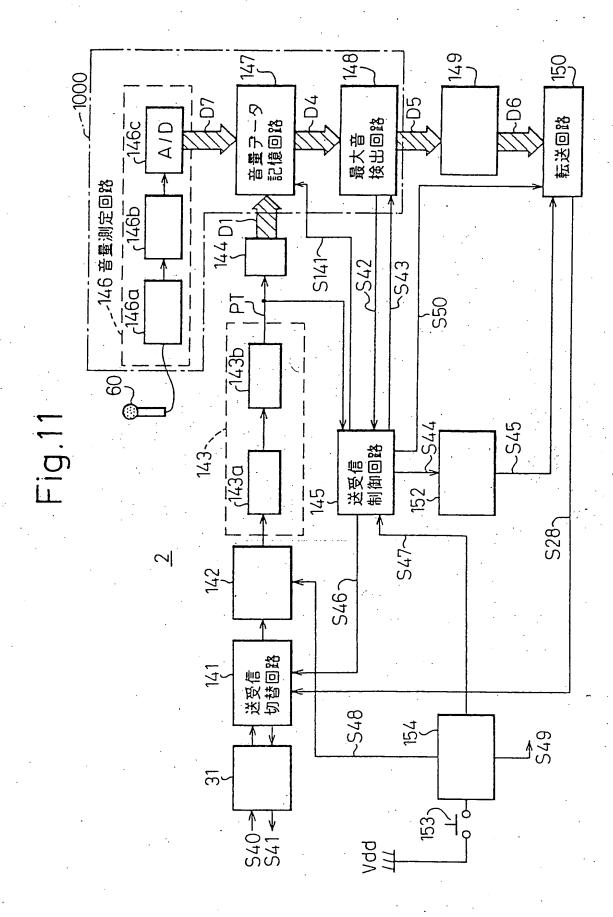
5 8 (消去信号) S 8 (消去信号)

59 (書込信号)

Fig.9







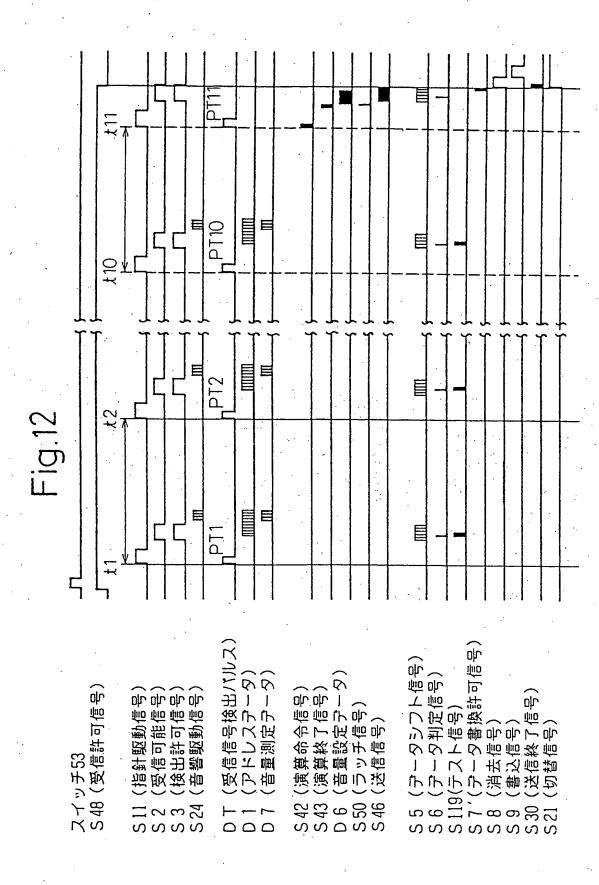
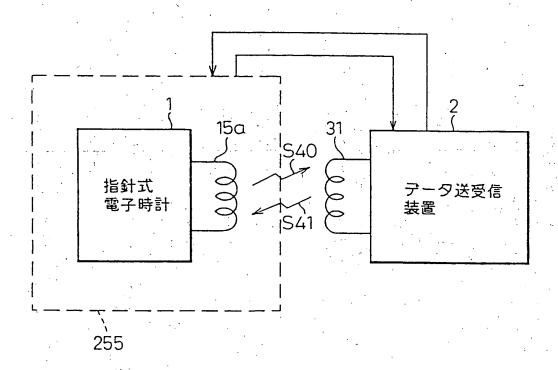
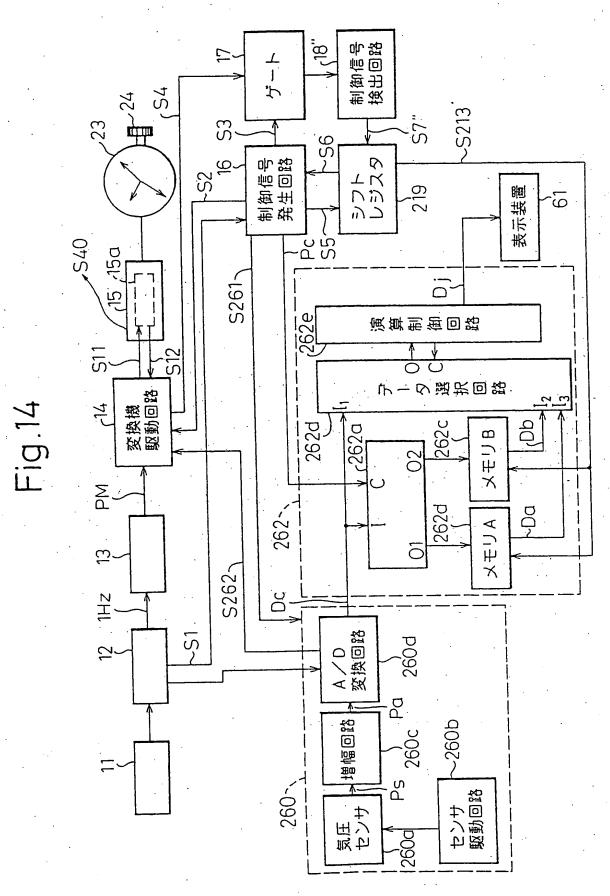
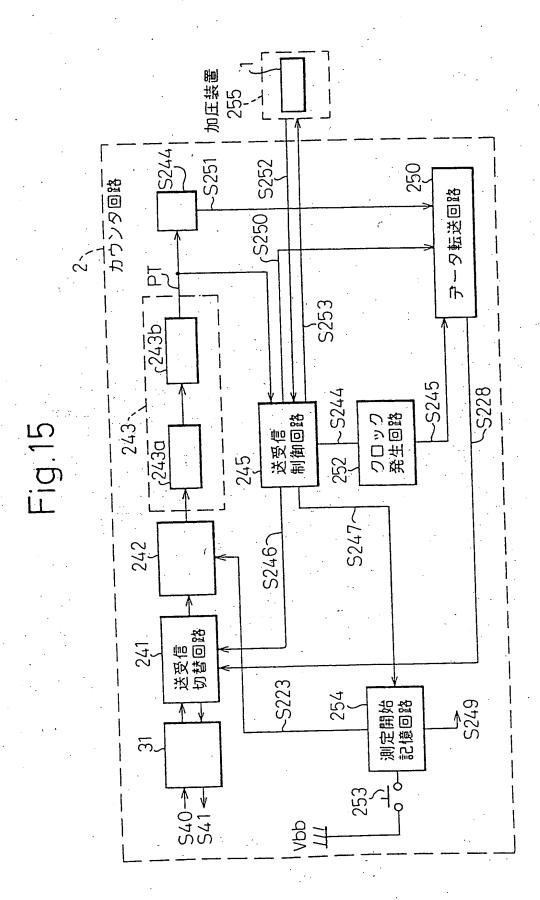


Fig.13

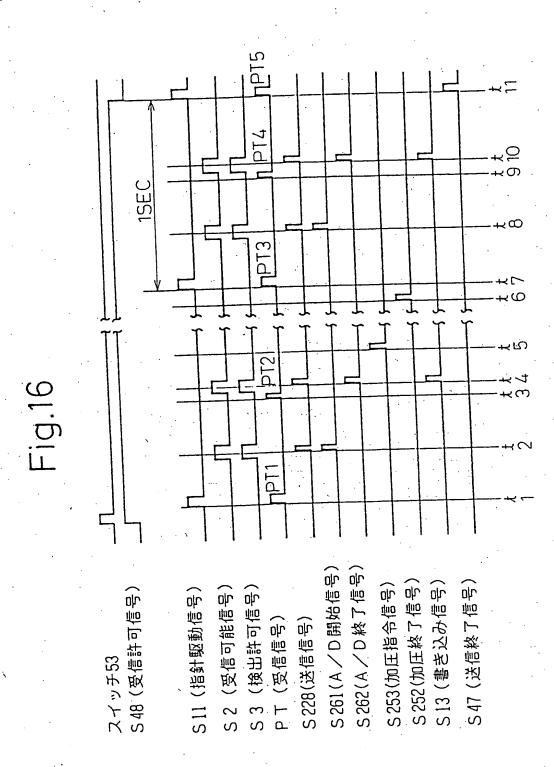


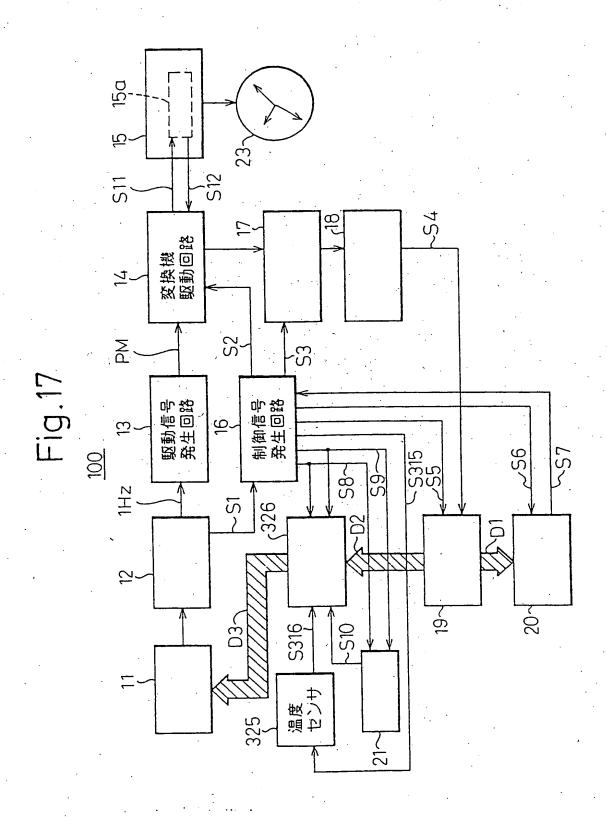


14/18

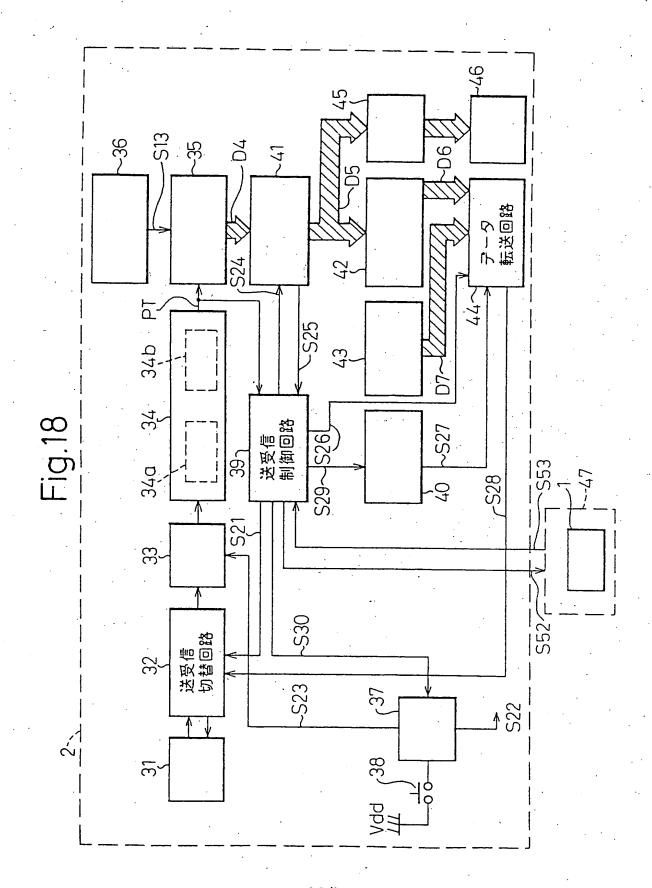


15/18





17/18



## INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No. PCT/JP93/01930

A. CLASS	SIFICATION OF SUBJECT MATTER		
Int.	C1 <sup>5</sup> G04C11/02, G04D7/12, G04	(G3/U2	
According to	International Patent Classification (IPC) or to both nation	onal classification and IPC	
B FIELD	SSEARCHED		
Minimum doc	umentation searched (classification system followed by clas	sification symbols)	
Int.	•		
Jitsu Kokai	Jitsuvo Shinan Koho 19	71 - 1993	
Electronic date	a base consulted during the international search (name of da	ta base and, where practicable, search to	rms usco)
C. DOCU	MENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category*	Citation of document, with indication, where appro	opriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
Y	<pre>JP, A, 54-89672 (Daini Seiko July 16, 1979 (16. 07. 79), Fig. 1, (Family: none)</pre>	sha K.K.),	1-21
Y	JP, A, 57-201886 (Suwa Seiko December 10, 1982 (10. 12. 8 Fig. 1, (Family: none)		1-21
A	JP, A, 2-10189 (Citizen Water January 12, 1990 (12. 01. 90 Figs. 1 to 2, (Family: none)	)	1-21
Y	JP, A, 3-218494 (Seiko Epson March 26, 1991 (26. 03. 91) Figs. 1 to 4 & EP, A2, 4275	,	1-17
	of Poy C	See patent family annex.	
Further documents are instead in the commentational in the second categories of cited documents:    Second categories of cited documents:			Discassing and comment of approximant
"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance  "E" earlier document but published on or after the international filing date  "L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is		"X" document of particular relevance; considered novel or cannot be constep when the document is taken a	the claimed invention cannot be asidered to involve an inventive lone
cited speci	to establish the publication date of abouter claude of other all reason (as specified) ment referring to an oral disclosure, use, exhibition or other	considered to involve an invent combined with one or more otherst being obvious to a person skilled	uch documents, such combination in the art
"P" docu	ment published prior to the international filing date but later than riority date claimed	"&" document member of the same pa	tent family
Date of the	ne actual completion of the international search oruary 23, 1994 (23. 02. 94)	Date of mailing of the international March 15, 1994	
Name an	d mailing address of the ISA/	Authorized officer	
Ja <sub>1</sub> Facsimil	panese Patent Office	Telephone No.	
1 1 2 31 11	· · · · · · · · · · · · · · · · · ·		

発明の属する分野の分類(国際特許分類(IPC))

Int. CL<sup>5</sup> G04C11/02, G04D7/12, G04G3/02

調査を行った分野

調査を行った最小限資料(国際特許分類(IPC))

Int. CL<sup>5</sup> G04C11/02, G04D7/12, G04G3/02

最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの

日本国実用新案公報

1926-1993年

1971-1993年 日本国公開実用新案公報

国際調査で使用した電子データベース (データベースの名称、調査に使用した用語)

## C. 関連すると認められる文献

引用文献のカテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
Y	JP, A, 54-89672(株式会社 第二精工会), 16.7月.1979(16.07.79), 第1図(ファミリーなし)	1-21
Y	JP, A, 57-201886(株式会社 諏訪精工会), 10.12月.1982(10.12.82), 第1図(ファミリーなし)	1-21
A	JP, A, 2-10189(シチズン時計株式会社),	1-21

## C欄の続きにも文献が列挙されている。

パテントファミリーに関する別紙を参照。

- \* 引用文献のカテゴリー
- 「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示すもの。
- 「E」先行文献ではあるが、国際出顧日以後に公表されたもの 「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行日
- 若しくは他の特別な理由を確立するために引用する文献 (理由を付す)
- 「O」口頭による開示、使用、展示等に言及する文献
- 「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願の日 の後に公表された文献
- 「丁」国際出願日又は優先日後に公表された文献であって出願と 矛盾するものではなく、発明の原理又は理論の理解のため に引用するもの
- 「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明の新規 性又は進歩性がないと考えられるもの
- 「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の!以上の文 献との、当業者にとって自明である組合せによって進歩性 がないと考えられるもの
- 「&」同一パテントファミリー文献

国際調査を完了した日

23.02.94

国際調査報告の発送日 15.03.94

名称及びあて先

日本国特許庁(ISA/JP)

特許庁審査官(権限のある職員)

2 F 9 1 0 9

郵便番号100

東京都千代田区霞が関三丁目 4番3号

後 夢 時 男′⊕

電話番号 03-3581-1101 内線

3218

	国際調査報告 国際国際等等 101701			
C (続き) . 関連すると認められる文献				
引用文献の	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号		
カテゴリー*				
: .	12.1月.1990(12.01.90), 第1-2図(ファミリーなし)			
* .	JP, A, 3-218494(セイコーエブソン株式会社),	1-17		
Y	26.3月.1991(26.03.91), 第1-4図&EP, A2, 427515			
	٠ . د			